

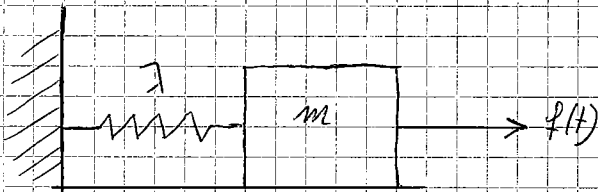
### 3. Oscil·lacions

Volem estudiar les oscil·lacions; és a dir, les solucions de les EDOs lineals de 2<sup>on</sup> ordre a coeficients constants de la forma:  $x'' + 2Kx' + \omega^2 x = b(t)$ , on:

- $\omega > 0$
- $K \geq 0$
- $b(t)$  és una funció periòdica de període mínim  $p$ :  $b(t) = b(t+p)$ ,  $\forall p \in \mathbb{R}$

Remarca: canviem la notació  $y(x) \rightsquigarrow x(t)$ ,  $x$ : variable dependent,  
 $t$ : " independent (temps)

#### Exemple mecànic: molla



$m \equiv$  massa ( $> 0$ )

$\lambda \equiv$  cnt. de Hooke ( $> 0$ )

$\mu \equiv$  coeficient de fricció ( $\geq 0$ )

$f(t) \equiv$  força aplicada a la massa  $m$

La 2<sup>a</sup> llei de Newton ( $F = m \cdot a$ ), ens diu que  $m x'' = -\lambda x - \mu x' + f(t)$ , essent:

- $-\lambda x$  és la força de recuperació de la molla
- $-\mu x'$  " " " de fricció, que s'oposa al moviment.

Obtenim l'edo d'una oscil·lació amb  $\omega = \sqrt{\lambda/m}$ ,  $K = \mu/2m$ ,  $b(t) = f(t)/m$

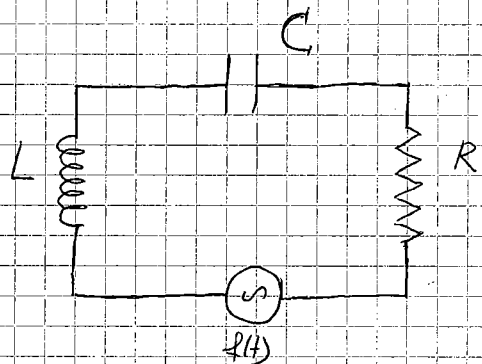
#### Exemple: circuit elèctric (circuit RCL)

$L \equiv$  inductància

$C \equiv$  Capacitat

$R \equiv$  Resistència

$f \equiv$  força electromotriu (f.e.m.)



La 2<sup>a</sup> llei de Kirchhoff ens diu que  $L x'' + R x' + \frac{1}{C} x = f(t)$ , essent:

- $L x''$  la caiguda de potencial a través de l'inductor
- $R x'$  " " " " " " " la resistència
- $x/C$  " " " " " " " del capacitor.
- $x(t)$  és la càrrega a l'instant  $t$ .

Obtenim l'edo d'una oscil·lació amb  $\omega = \sqrt{1/C}$ ,  $K = R/2L$ ,  $b(t) = f(t)/L$

Cas	Oscil·lacions	Propietats
$K=0$ & $b(t) \equiv 0$	Harmoniques	Totes les solucions són periòdiques (amb període $p = \frac{2\pi}{\omega}$ )
$K > 0$ & $b(t) \equiv 0$	Llimes emorteïdes	Totes les solucions tendeixen a zero
$K=0$ & $b(t) \neq 0$	Forçades no emorteïdes	Pot haver-hi 0, 1 ó $\infty$ solucions periòdiques (veure $T^a$ )
$K > 0$ & $b(t) \neq 0$	Forçades emorteïdes	$\exists!$ una única solució periòdica (de període $p$ ) que ho atreu tot.

### Taula resum (classificació)

#### Oscil·lacions harmòniques (Problemes 1-4)

$$x'' + \omega^2 x = 0 \implies x(t) = c_1 \cos(\omega t) + c_2 \sin(\omega t) = A \sin(\omega t + \varphi), \text{ on:}$$

- $A = \sqrt{c_1^2 + c_2^2} \geq 0$  és l'amplitud.

- $\varphi \in [0, 2\pi)$ ,  $\sin \varphi = c_2/A$ ,  $\cos \varphi = c_1/A$  és la fase.

Def.  $p_0 = 2\pi/\omega$  és el període,  $\omega$  [rad/s] és la freqüència angular;  $\nu = \frac{\omega}{2\pi} = \frac{1}{p_0}$  [voltes/s] és la freqüència.

Problema 1. Escriviu en forma de amplitud i fase la solució dels problemes a valor inicial següents:

a)  $\frac{1}{2}x'' + 8x = 0$ ;  $x(0) = 1$ ,  $x'(0) = -2$

$$x(t) = c_1 \cos 4t + c_2 \sin 4t$$

$$\begin{cases} x(0) = c_1 = 1 \\ x'(0) = 4c_2 = -2 \end{cases} \implies \begin{cases} c_1 = 1 \\ c_2 = -\frac{1}{2} \end{cases}$$

Aleshores  $x(t) = \cos 4t - \frac{1}{2} \sin 4t = A \sin \varphi \cos 4t + A \cos \varphi \sin 4t = A \sin(4t + \varphi)$ , identifiquem:

$A \sin \varphi = 1$ ;  $A \cos \varphi = -\frac{1}{2} \implies A = \sqrt{1^2 + (\frac{1}{2})^2} = \frac{1}{2}\sqrt{5}$ ;  $\sin \varphi = \frac{2}{\sqrt{5}}$ ,  $\cos \varphi = -\frac{1}{\sqrt{5}}$  d'on  $\tan \varphi = -2$  amb  $\varphi \in (\frac{\pi}{2}, \pi]$  llavors  $\varphi \approx 2'0344$  rad. Amb la qual cosa queda, finalment:

$$x(t) = \frac{\sqrt{5}}{2} \sin(4t + 2'0344)$$

b)  $x'' + 2x = 0$ ;  $x(0) = -1$ ,  $x'(0) = -2\sqrt{2}$

$$x(t) = c_1 \cos \sqrt{2}t + c_2 \sin \sqrt{2}t$$

$$\begin{cases} x(0) = c_1 = -1 \\ x'(0) = \sqrt{2}c_2 = -2\sqrt{2} \end{cases} \implies \begin{cases} c_1 = -1 \\ c_2 = -2 \end{cases}$$

Aleshores  $A = \sqrt{1^2 + 2^2} = \sqrt{5}$ ;  $\tan \varphi = \frac{1}{2}$  amb  $\varphi \in [\pi, \frac{3\pi}{2})$  d'on  $\varphi \approx 3'6052$ ; amb la qual cosa queda, finalment:

$$x(t) = \sqrt{5} \sin(\sqrt{2}t + 3'6052)$$

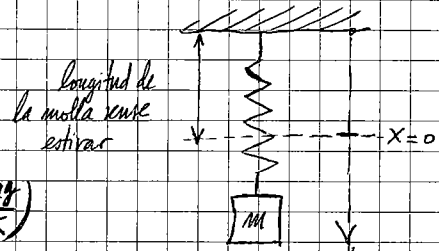
Problema 2/ Una molla en posició vertical està lligada a un sostre pel seu extrem superior, i del seu extrem inferior penja una massa de 2 Kg. Si la freqüència del moviment harmònic simple que es produeix és  $2/\pi$  oscil·lacions per segon, calculeu-la constant K de la molla. Si substituïm la massa per una de 8 Kg, calculeu el període del nou moviment.

△ Solució:

$$m = 2 \text{ Kg}$$

$$m \ddot{x} = mg - Kx$$

Canvi de funció:  $\tilde{x} = x - \frac{mg}{K}$  d'on:  $m \tilde{\ddot{x}} = mg - K(\tilde{x} + \frac{mg}{K}) = -K\tilde{x}$



$$\Rightarrow \tilde{x}(t) = A \sin(\sqrt{\frac{K}{m}} t + \varphi), \text{ i llavors: } \nu_0 = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K}{m}} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K}{2}} = \frac{2}{\pi} \text{ s}^{-1} \Rightarrow \boxed{K = 32 \frac{\text{N}}{\text{m}}}$$

$$m = 2 \text{ Kg} \rightarrow m' = 8 \text{ Kg} \rightarrow \nu_0' = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{K}{m'}} = \frac{1}{2\pi} \sqrt{\frac{32}{8}} = \frac{2}{2\pi} = \frac{1}{\pi} \Rightarrow \boxed{P_0' = \frac{1}{\nu_0'} = \pi \text{ s}} \quad \triangle$$

3/ Una oscil·lació harmònica  $x(t) = A \sin(\omega t + \varphi)$  es representa de vegades com la primera component d'un vector de mòdul A (vector "amplitud") que gira amb velocitat angular  $\omega$ . Una altra representació interessant és la del "pla de fases" (en que les coordenades són posició i velocitat), permetrà de la corba  $(x(t), x'(t))$  (noteu que és possible definir-la encara que la llei  $x(t)$  no sigui harmònica). Mostreu que en el cas harmònic la corba  $(x(t), x'(t))$  és una el·lipse recorreguda amb velocitat angular (respecte de l'origen) constant.

△ Solució:  $\left. \begin{aligned} x(t) &= A \sin(\omega t + \varphi) \\ \dot{x}(t) &= A \omega \cos(\omega t + \varphi) \end{aligned} \right\} \Rightarrow \frac{x^2}{A^2} + \frac{x'^2}{\omega^2 A^2} = 1$

Velocitat angular:  $\frac{dA}{dt} = \frac{1}{2} \left\| \frac{d\vec{r}}{dt} \right\| = \frac{1}{2} \left\| (A \sin(\omega t + \varphi), A \omega \cos(\omega t + \varphi)) \right\| = \frac{1}{2} \sqrt{A^2 \omega^2 \cos^2(\omega t + \varphi) + A^2 \omega^2 \sin^2(\omega t + \varphi)} = \frac{1}{2} \sqrt{A^2 \omega^2} = \frac{1}{2} A \omega$

la velocitat angular queda doncs:  $\frac{dA}{dt} = \frac{1}{2} \sqrt{A^2 \omega^2 \sin^2(\omega t + \varphi) + A^2 \omega^2 \cos^2(\omega t + \varphi)} = \frac{1}{2} A \omega$

ellipse  $\frac{x^2}{A^2} + \frac{x'^2}{\omega^2 A^2} = 1$

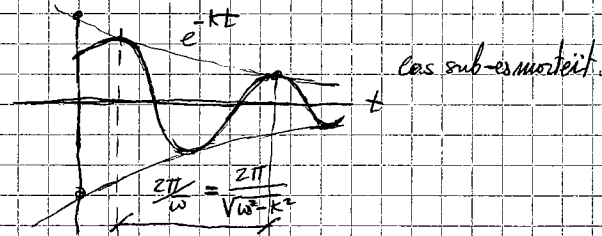
### Oscil·lacions lliures amortides (Problemes 4-6)

$$x'' + 2kx' + \omega^2 x = 0 \Rightarrow P(m) = m^2 + 2km + \omega^2 \text{ pol. carac} \Rightarrow m_{1,2} = -k \pm \sqrt{k^2 - \omega^2} \text{ arrels}$$

Subcas	Nom	Arrels	Solucions
$0 < k < \omega$	Sub-amortit	$m_{1,2} = -k \pm i \bar{\omega}, \bar{\omega} = \sqrt{\omega^2 - k^2} > 0$	$x_h(t) = A e^{-kt} \sin(\bar{\omega} t + \varphi)$
$k = \omega$	Críticament amortit	$m_1 = m_2 = -k < 0$	$x_h(t) = (g_1 + g_2 t) e^{-kt}$
$k > \omega$	-amortit.	$m_1 < m_2 < 0$	$x_h(t) = g_1 e^{m_1 t} + g_2 e^{m_2 t}$

Remarca 1. En els tres subcasos  $x_h(t) \xrightarrow{t \rightarrow +\infty} 0$ .

Remarca 2. Les oscil·lacions lliures <sup>sub</sup>esmoreixides són com una oscil·lació harmònica d'amplitud exponencialment decreixent



Remarca 3. Si la fricció ~~no~~ és massa gran, ens apropem lentament a la posició d'equilibri, doncs si  $k \gg 1$  implica:

$$m_1 = -k - \sqrt{k^2 - \omega^2} = -k - k\sqrt{1 - (\omega/k)^2} = -2k + O\left(\frac{1}{k}\right) \stackrel{k \gg 1}{\approx} -2k \ll 0$$

$\Rightarrow e^{m_1 t}$  tendeix cap a zero molt ràpidament.

$$m_2 = -k + \sqrt{k^2 - \omega^2} = -k + k\sqrt{1 - (\omega/k)^2} = -\frac{\omega^2}{2k} + O\left(\frac{1}{k^3}\right) \approx -\frac{\omega^2}{2k} \leq 0$$

$\Rightarrow e^{m_2 t}$  tendeix cap a zero molt lentament.

4) En un sistema mecànic d'equació  $m x'' = -kx$ , l'energia cinètica és  $\frac{1}{2} m (x')^2$  i l'energia potencial elàstica és  $\frac{1}{2} k x^2$ . Dedueix que l'energia total es conserva al llarg del temps i dedueix concluint que el mòdul de la velocitat és màxim quan el mòbil passa per la posició d'equilibri. Mostren també que ~~la~~ presència d'un terme de fregament ( $m x'' = -kx - a x'$ ,  $a > 0$ ) l'energia decreix estrictament, si no és que  $x(t) \equiv 0$ .

Solució: ~~la~~ Signif:  $E(t) = \frac{1}{2} m (x'(t))^2 + \frac{1}{2} k x(t)^2$  energia mecànica del sistema

(i) Sense fricció ( $a=0$ ): ~~la~~

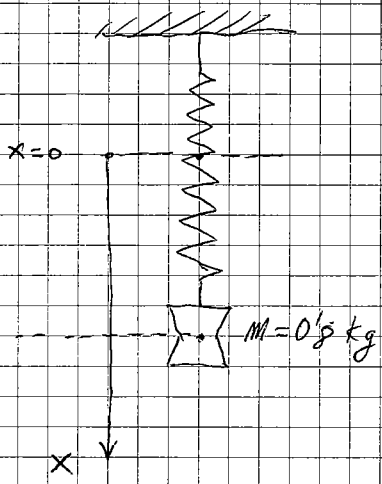
$$\begin{aligned} \frac{d}{dt}(E(t)) &= \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} m (x'(t))^2 + \frac{1}{2} k x(t)^2 \right) = m x'(t) x''(t) + k x(t) x'(t) = x'(t) (m x''(t) + k x(t)) \\ &= x'(t) (-k x(t) + k x(t)) = 0 \Rightarrow E(t) = \frac{1}{2} m x_0'^2 + \frac{1}{2} k x_0^2 = E(t_0) = \text{const.} \end{aligned}$$

(ii) Amb fricció ( $a > 0$ ),

$$\begin{aligned} \frac{d}{dt}(E(t)) &= \frac{d}{dt} \left( \frac{1}{2} m (x'(t))^2 + \frac{1}{2} k x(t)^2 \right) = x'(t) \cdot (m x''(t) + k x(t)) = x'(t) \cdot (-k x(t) - \\ & - a x'(t) + k x(t)) = -a x'(t)^2 \leq 0 \Rightarrow E(t) \leq E(t_0) \quad \forall t \geq t_0 \end{aligned}$$

(l'energia decreix, excepte pel cas trivial  $x(t) \equiv 0$ )

5) D'una molla vertical de constant 0'5 N/m es penja una massa de 0'8 kg. El muelle ofereix una resistència igual a  $\sqrt{2}$  vegades la velocitat instantània. El cos es deixa anar des de la posició d'equilibri amb una velocitat de 1'5 m/s dirigida cap avall. Troben l'instant en què el cos assolix el seu desplaçament màxim respecte a la posició d'equilibri. Quina és la posició del cos en aquest instant?



$m\ddot{x} = +mg - \lambda x - a\dot{x}$  amb  $\lambda = 0.5 \frac{N}{m}$ ,  $m = 0.8 \text{ kg}$ ,  $a = \sqrt{2}$   
 canvi de funció:  $x = +\frac{mg}{\lambda} + \bar{x}$  (desplaçament respecte la posició d'equilibri) llavors,

$$m\ddot{\bar{x}} = +mg - \lambda\left(+\frac{mg}{\lambda} + \bar{x}\right) - a\dot{\bar{x}} = -mg + mg - \lambda\bar{x} - a\dot{\bar{x}}$$

$$\Leftrightarrow \ddot{\bar{x}} + 2\frac{a}{2m}\dot{\bar{x}} + \frac{\lambda}{m}\bar{x} = 0$$

i obtenim oscil·lacions lliures amortides amb:

$$\omega = \sqrt{\frac{\lambda}{m}} = \sqrt{\frac{0.5}{0.8}} = \sqrt{\frac{5}{8}}, \quad \kappa = \sqrt{\frac{a}{2m}} = \frac{\sqrt{2}}{1.6} = \frac{5\sqrt{2}}{8}$$

$$m_{1,2} = -\kappa \pm \sqrt{\kappa^2 - \omega^2} = -\frac{5\sqrt{2}}{8} \pm \sqrt{\frac{50}{64} - \frac{5}{8}} = -\frac{5\sqrt{2}}{8} \pm \frac{1}{8}\sqrt{50-40} = -\frac{\sqrt{2}}{8}(5 \mp \sqrt{5})$$

$$= \begin{cases} m_1 = -0.4886... \\ m_2 = -1.2792... \end{cases} \quad m_2 = -1.2792... < m_1 = -0.4886 < 0$$

[Cas sobre-amortit]

$\bar{x}_h(t) = c_1 e^{m_1 t} + c_2 e^{m_2 t}$  i introduint les c.i.:  $c_1 + c_2 = 0$   $\left\{ \begin{array}{l} c_2 = -c_1 = \frac{1.5}{m_2 - m_1} \\ m_1 c_1 + m_2 c_2 = 1.5 \end{array} \right.$

solució:  $\bar{x}_h(t) = \frac{1.5}{m_1 - m_2} (e^{m_1 t} - e^{m_2 t})$ ,  $c_1 = \frac{1.5}{m_1 - m_2}$

Signi  $t^*$  l'instant el desplaçament màxim respecte la posició d'equilibri, llavors:

$$0 = \bar{x}'_h(t^*) = \frac{1.5}{m_1 - m_2} (m_1 e^{m_1 t^*} - m_2 e^{m_2 t^*}) \Rightarrow t^* = \frac{\log \frac{m_2}{m_1}}{m_1 - m_2} = 1.2174...$$

i en aquest instant, el desplaçament respecte la posició d'equilibri és:

$$\bar{x}_h(t^*) = \frac{1.5}{m_1 - m_2} (e^{m_1 t^*} - e^{m_2 t^*}) = 0.6469... \text{ m}$$

6) En el cas del moviment sub-amortit  $x(t)$ , mostrem que els successius valors màxims relatius de  $x(t)$  (o els successius mínims relatius) formen una progressió geomètrica.

Solució.  $\kappa < \omega$  (cas sub-amortit)

$$x_p(t) = A e^{-\kappa t} \sin(\Omega t + \varphi), \text{ on } \Omega = \sqrt{\omega^2 - \kappa^2}; \kappa, \omega > 0$$

(i) Calculem els punts crítics; i.e. punts  $t_q$ :  $x'_p(t) = -\kappa A e^{-\kappa t} \sin(\Omega t + \varphi) + A \Omega e^{-\kappa t} \cos(\Omega t + \varphi) = 0$

llavors  $x'_p(t) = 0 \Leftrightarrow \tan(\Omega t + \varphi) = \Omega / \kappa \Leftrightarrow t_q = \frac{1}{\Omega} (\arctan \frac{\Omega}{\kappa} + \varphi + m\pi), m \in \mathbb{Z}$

Definim  $t_m = \frac{1}{\Omega} (\arctan \frac{\Omega}{\kappa} + \varphi + m\pi)$  amb  $m = 0, 1, 2, \dots$  i en agafem  $\arctan \frac{\Omega}{\kappa} \in [0, \pi/2]$

(ii) Discussió dels punts crítics: calculem la 2ª derivada:  $x''_p(t)$  en  $t = t_m$  per  $m = 0, 1, 2, \dots$

$$x''_p(t) = \kappa^2 A e^{-\kappa t} \sin(\Omega t + \varphi) - 2\kappa \Omega A e^{-\kappa t} \cos(\Omega t + \varphi) - A \Omega^2 e^{-\kappa t} \sin(\Omega t + \varphi)$$

$$= A(\kappa^2 - \Omega^2) e^{-\kappa t} \sin(\Omega t + \varphi) - 2\kappa \Omega e^{-\kappa t} \cos(\Omega t + \varphi)$$

$$\begin{aligned}
 x_h''(\delta_m) &= A e^{-k\delta_m} \cos(\Omega\delta_m + \varphi) \left[ (k^2 - \Omega^2) \tan(\Omega\delta_m + \varphi) - 2k\Omega \right] \\
 &= A e^{-k\delta_m} \cos(\Omega\delta_m + \varphi) \left[ (2k^2 - \omega^2) \cdot \frac{\Omega}{k} - 2k\Omega \right] \\
 &= -\frac{A\omega^2\Omega}{k} e^{-k\delta_m} \cos\left(\arctan\frac{\Omega}{k} + m\pi\right) \stackrel{(*)}{=} (-1)^{m+1} \frac{\omega^2}{k} \frac{\Omega A e^{-k\delta_m}}{\sqrt{1 + \frac{\omega^2}{k^2} - 1}} = \\
 &= (-1)^{m+1} \omega \Omega A e^{\frac{k\Omega}{\omega} (\varphi - \arctan\frac{\Omega}{k})} e^{-\frac{k\pi}{\omega} m} = (-1)^{m+1} \gamma e^{-\sigma m}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 (*) \quad \cos\left(\arctan\frac{\Omega}{k} + m\pi\right) &= (-1)^m \cos\left(\arctan\frac{\Omega}{k}\right) = (-1)^m \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{\Omega^2}{k^2}}} = \frac{(-1)^m}{\sqrt{1 + \frac{\omega^2}{k^2} - 1}} = \frac{k(-1)^m}{\omega} \\
 \cos\alpha &= \frac{1}{\sqrt{1 + \tan^2\alpha}} \quad ; -\pi < \alpha < \pi
 \end{aligned}$$

essent:

$$\gamma = \gamma(\omega, k, \varphi, A) = \omega \sqrt{\omega^2 - k^2} A e^{\frac{\varphi - \arctan\left(\frac{\sqrt{\omega^2 - k^2}}{k}\right)}{\sqrt{\omega^2 - k^2}}}$$

$$\sigma = \sigma(k, \omega) = \frac{k\pi}{\sqrt{\omega^2 - k^2}}$$

m parell:  $m = 2p \Rightarrow \delta_p^M = \delta_{2p} \Rightarrow x_h''(\delta_p^M) = -\gamma e^{-2\sigma p} < 0$  Mx relatiu:  $p = 0, 1, 2, \dots$

m senar:  $m = 2p+1 \Rightarrow \delta_p^m = \delta_{2p+1} \Rightarrow x_h''(\delta_p^m) = \gamma e^{-2\sigma p} > 0$  Mm relatiu:  $p = 0, 1, 2, \dots$  i amb  $\gamma' = \gamma e^{-\sigma}$ .

Valor de  $x_h$  als màxims i mínims relatius:

$$x_p^M := x_h(\delta_p^M) = \frac{\Omega}{\omega} A e^{\frac{k}{\Omega} (\varphi - \arctan\frac{\Omega}{k})} e^{-\frac{2k\pi}{\Omega} p} = X e^{-2\sigma p},$$

$$\text{essent: } X = X(\omega, k, \varphi, A) = \frac{\Omega}{\omega} e^{\frac{k}{\Omega} (\varphi - \arctan\frac{\Omega}{k})}$$

$$x_p^m := x_h(\delta_p^m) = -X e^{-\sigma} e^{-2\sigma p} = -X' e^{-2\sigma p},$$

$$\text{essent } X' = X e^{-\sigma}$$

$$\frac{x_{p+1}^M}{x_p^M} = \frac{X e^{-2\sigma(p+1)}}{X e^{-2\sigma p}} = e^{-2\sigma}; \quad \frac{x_{p+1}^m}{x_p^m} = \frac{-X' e^{-2\sigma(p+1)}}{-X' e^{-2\sigma p}} = e^{-2\sigma}$$

Per tant els màxims i mínims relatius formen una progressió geomètrica.

## Oscil·lacions esmuntades forçades

$$x'' + 2Kx' + \omega^2 x = b(t) \text{ amb } K > 0, \omega > 0, b(t) \text{ contínua i } p\text{-periòdica en } \mathbb{R} (p > 0) \quad (*)$$

**Teorema 1.** L'equació (\*) té una única solució periòdica de període  $p$ ,  $u(t)$  i totes les altres solucions  $x(t)$  compleixen que  $\lim_{t \rightarrow +\infty} (u(t) - x(t)) = 0$ .

**Remarca.** De fet, del teorema mateix es dedueix que  $u(t)$  no només és l'única solució  $p$ -periòdica sinó que és l'única solució periòdica.

La demostració d'aquest teorema requereix dos lemes previs.

**Lema 1.**  $x''(t) + a_1 x'(t) + a_0 x(t) = b(t)$  amb  $a_1, a_0$  constants qualssevol;  $b(t)$  contínua en  $\mathbb{R}$  i  $p$ -periòdica amb  $p > 0$  (podria ser  $b(t) \equiv 0$ ). Signi  $u(t)$  una solució. Aleshores  $u(t)$  és  $p$ -periòdica si i només si  $u(0) = u(p)$  i  $u'(0) = u'(p)$ .

↳ **Demostració:**  $\implies$  Obvi.

$\longleftarrow$  Considerem  $v(t) = u(t+p) - u(t)$ . Llavors  $v(t)$  és solució del PVI:

$$x'' + a_1 x' + a_0 x = 0$$

$$x(0) = 0, x'(0) = 0$$

però aquest PVI també té per solució  $x(t) \equiv 0$  (i.e.  $x(t) = 0 \forall t$ ). Llavors, per la unicitat de solucions  $v(t) = u(t+p) - u(t) = 0 \forall t \implies u(t+p) = u(t) \forall t \implies$  la solució  $u(t)$  és periòdica de període  $p$ .  $\triangleright$

**Lema 2.** Signi  $u_1(t), u_2(t)$  un CFS de  $x'' + a_1 x' + a_0 x = 0$  amb  $a_1, a_0$  constants qualssevol. Signi  $p > 0$ . Aquesta equació té una solució periòdica de període  $p$  diferent de  $x(t) \equiv 0$  si i sols si

$$\det A = 0, \text{ essent } A = \begin{pmatrix} u_1(0) - u_1(p) & u_2(0) - u_2(p) \\ u_1'(0) - u_1'(p) & u_2'(0) - u_2'(p) \end{pmatrix}$$

↳ **Demostració:**  $u(t) = c_1 u_1(t) + c_2 u_2(t)$ . Pel lema 1  $u(t)$   $p$ -periòdica si:

$$\begin{aligned} c_1 u_1(0) + c_2 u_2(0) &= c_1 u_1(p) + c_2 u_2(p) \\ c_1 u_1'(0) + c_2 u_2'(0) &= c_1 u_1'(p) + c_2 u_2'(p) \end{aligned} \iff \begin{aligned} c_1 (u_1(0) - u_1(p)) + c_2 (u_2(0) - u_2(p)) &= 0 \\ c_1 (u_1'(0) - u_1'(p)) + c_2 (u_2'(0) - u_2'(p)) &= 0 \end{aligned}$$

i aquest sistema té solució diferent de la solució trivial ( $c_1 = 0 = c_2$ ) si i només si el determinant val 0.  $\square$

**Demostració (del teorema 1).**  $\{u_1(t), u_2(t)\}$  CFS de l'EDO homogènia:  $x'' + 2Kx' + \omega^2 x = 0$ . Com que  $K > 0$  aquesta equació no té cap solució no nul·la  $p$ -periòdica (hotes tendeixen a zero). Per tant, pel

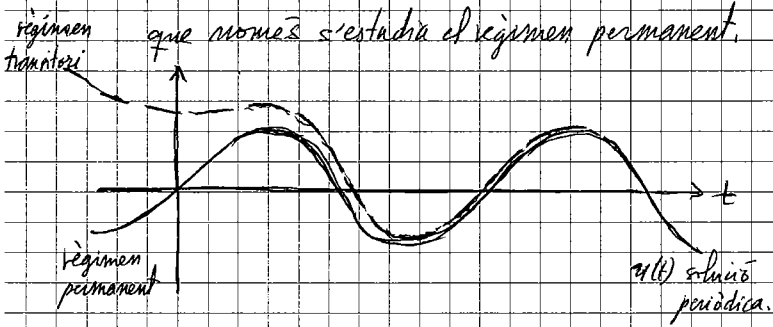
lema 2, resulta que  $\det \begin{pmatrix} u_1(0)-u_1(p) & u_2(0)-u_2(p) \\ u_1'(0)-u_1'(p) & u_2'(0)-u_2'(p) \end{pmatrix} \neq 0$ . D'altra banda, una solució de (3) ve donada per  $u(t) = C_1 u_1(t) + C_2 u_2(t) + w(t)$  on  $w(t)$  és una solució particular de (\*). Pel lema 1  $u(t)$  tindrà període  $p$  si:

$$\begin{aligned} C_1 u_1(0) + C_2 u_2(0) + w(0) &= C_1 u_1(p) + C_2 u_2(p) + w(p) \\ C_1 u_1'(0) + C_2 u_2'(0) + w'(0) &= C_1 u_1'(p) + C_2 u_2'(p) + w'(p) \end{aligned} \iff \begin{pmatrix} u_1(0)-u_1(p) & u_2(0)-u_2(p) \\ u_1'(0)-u_1'(p) & u_2'(0)-u_2'(p) \end{pmatrix} \begin{pmatrix} C_1 \\ C_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} w(p)-w(0) \\ w'(p)-w'(0) \end{pmatrix}$$

i com que aquest  $\det(\dots) \neq 0 \implies \exists!$  solució  $(C_1, C_2) \implies$  l'oscil·lació (\*) té una única solució periòdica de període  $p$ .

Remarca 1 motem que si  $x(t)$  és una altra solució de (\*), llavors  $u(t) - x(t)$  és solució de l'homogènica associada, que és l'EDO d'una solució lliure amortida i per tant  $\lim_{t \rightarrow +\infty} |u(t) - x(t)| = 0 \implies u(t)$  és l'única solució periòdica.

Remarca 2. Aquest teorema ens porta a la noció de regim transitori en contraposició de regim permanent (la solució periòdica). En molts casos reals l'aproximació a la solució periòdica és tan ràpida que només s'estudia el regim permanent.



Exemple important.

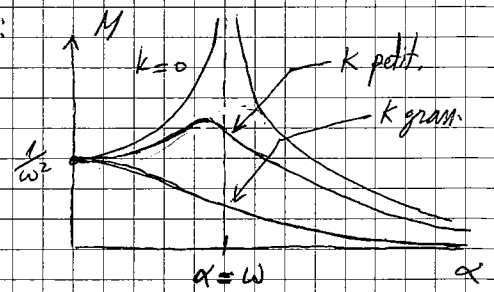
$$x'' + 2kx' + \omega^2 x = A \sin \alpha t$$

Que segons el teorema té una única solució periòdica:

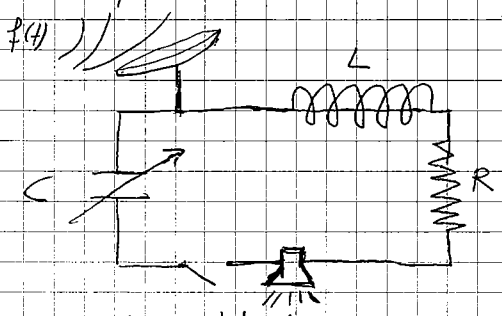
$$u(t) = \frac{A}{\sqrt{(\omega^2 - \alpha^2)^2 + 4k^2 \alpha^2}} \sin(\alpha t + \varphi),$$

on  $-\pi/2 < \varphi < 0$  amb  $\varphi = -\pi/2$  si  $\omega = \alpha$  i  $\tan \varphi = \frac{2k\alpha}{\alpha^2 - \omega^2}$  si  $\omega \neq \alpha$ . El coeficient  $M = \frac{1}{\sqrt{4k^2 \alpha^2 + (\omega^2 - \alpha^2)^2}}$  s'anomena factor d'amplificació o magnificació de l'oscil·lació; la funció  $M = F(\alpha)$  per  $k$  fixat s'anomena corba de resposta. En particular:

- $k \ll 1$  &  $\alpha \approx \omega \implies M \gg 1$  (ressonància)
- les corbes de resposta tenen un màxim  $\iff 2k^2 < \omega^2$



Receptor de radio elemental.



Ja sabem que l'edo és:

$$x'' + 2kx' + \omega^2 x = b(t), \quad k = \frac{R}{2L}, \quad \omega = \sqrt{\frac{1}{LC}}, \quad b(t) = \frac{f(t)}{L}$$

Suposem que  $b(t) = \sum_j b_j(t)$ ,  $b_j(t) = A_j \sin(\alpha_j t)$  l'exemple anterior ens diu que el regim permanent de l'edo.  $x'' + 2kx' + \omega^2 x = b_j(t)$  és

$$u_j(t) = M_j A_j \sin(\alpha_j t + \varphi_j), \quad \text{amb } M_j = \frac{1}{\sqrt{4k^2 \alpha_j^2 + (\omega^2 - \alpha_j^2)^2}}, \quad \varphi_j \in (-\pi/2, 0)$$

Per linealitat, el "regim permanent" de l'EDO ~~és~~  $x'' + 2kx' + \omega^2 x = b(t) = \sum_j b_j$  és:

$$u(t) = \sum_j u_j(t) = \sum_j \frac{A_j}{\sqrt{4k^2 \alpha_j^2 + (\omega^2 - \alpha_j^2)^2}} \sin(\alpha_j t + \varphi_j)$$

Idea: Variant  $C \rightarrow$  variant  $\omega \rightarrow M_j \gg 1$  si  $\omega \approx \alpha_j$  &  $k \ll 1 \rightarrow$  sintonitzem l'emissora  $j$ .



Problema 7. Troben l'única solució periòdica de l'equació

$$\varepsilon^2 \frac{d^2 x}{dt^2} + 2\lambda \frac{dx}{dt} + \omega^2 x = F_0 \sin t$$

(amb  $\varepsilon, \lambda, \omega > 0$ ) i feu  $\varepsilon \rightarrow 0$ . Interpreten els resultats.

Solució. El règimen permanent (i.e. l'única solució periòdica de l'EDO) ve donat per la solució:

$$u_\varepsilon(t) = \frac{F_0}{\sqrt{4\lambda^2 \varepsilon^2 + (\omega^2 - \varepsilon^2)^2}} \sin(\gamma t + \varphi_\varepsilon),$$

on  $\varphi_\varepsilon \in (-\pi, 0)$ ;  $\varphi_\varepsilon = -\pi/2$  si  $\omega = \varepsilon\gamma$ ,  $\tan \varphi_\varepsilon = \frac{2\lambda\varepsilon}{\varepsilon\gamma^2 - \omega^2}$  si  $\omega \neq \varepsilon\gamma$

Font  $\varepsilon \rightarrow 0$ , obtenim:  $u(t) = \lim_{\varepsilon \rightarrow 0} u_\varepsilon(t) = \frac{F_0}{\sqrt{4\lambda^2 \gamma^2 + \omega^4}} \sin(\gamma t + \varphi)$ ,

on ara  $\varphi \in (-\pi/2, 0)$  amb  $\tan \varphi = \frac{2\lambda\gamma}{-\omega^2} \implies \cos \varphi = \frac{1}{\sqrt{1 + \tan^2 \varphi}} = \frac{\omega^2}{\sqrt{4\lambda^2 \gamma^2 + \omega^4}}$  &  $\sin \varphi = \frac{-2\lambda\gamma}{\sqrt{4\lambda^2 \gamma^2 + \omega^4}}$

I es comprova que:

$$u(t) = \frac{F_0}{\sqrt{4\lambda^2 \gamma^2 + \omega^4}} \sin(\gamma t + \varphi)$$

és l'única solució periòdica de l'EDO de 1<sup>er</sup> ordre:  $2\lambda \frac{dx}{dt} + \omega^2 x = F_0 \sin t$ . (\*)

$$\begin{aligned} 2\lambda u'(t) + \omega^2 u(t) &= \frac{2\lambda\gamma F_0}{\sqrt{4\lambda^2 \gamma^2 + \omega^4}} \cos(\gamma t + \varphi) + \frac{\omega^2 F_0}{\sqrt{4\lambda^2 \gamma^2 + \omega^4}} \sin(\gamma t + \varphi) = \\ &= F_0 \sin(\gamma t + \varphi) \cos \varphi - F_0 \cos(\gamma t + \varphi) \sin \varphi = F_0 \sin(\gamma t + \varphi - \varphi) = F_0 \sin t. \end{aligned}$$

i si  $x(t)$  és qualsevol altra solució, la seva diferència és solució de l'EDO homogènia  $2\lambda \frac{dx}{dt} + \omega^2 x = 0$  amb  $\lambda, \omega > 0$ , que té per solució general  $x_h(t) = c e^{-\frac{\omega^2}{2\lambda} t} \rightarrow 0$  quan  $t \rightarrow \infty$ . Per tant:

$\lim_{t \rightarrow \infty} (x(t) - u(t)) = 0 \implies u(t)$  és una solució periòdica de l'EDO de 1<sup>er</sup> ordre (\*).

## Oscil·lacions forçades no amortitzades (Problemes 8-10)

Volem trobar totes les solucions periòdiques de l'EDO:  $x'' + \omega^2 x = b(t)$

### Teorema 2

- $b(t)$  no és periòdica  $\implies$  no hi ha solucions periòdiques
- Si  $b(t)$  és  $p$ -periòdica i  $p_0 = \frac{2\pi}{\omega}$  es satisfà
  - \*  $p/p_0 \notin \mathbb{Q} \implies \exists!$  solució periòdica. El període d'aquesta solució és  $T=p$
  - \*\*  $p/p_0 = \frac{m}{n} \in \mathbb{Q}$  amb  $\text{MCD}(m,n)=1$  (i.e.  $\frac{m}{n}$  fracció irreductible)  $\implies$  Totes les solucions són periòdiques, una és de període  $T=p$ . Totes les altres són de període  $T=np$ .
  - \*\*\*  $p/p_0 \in \mathbb{N}$  Llavors:
    - Si  $\int_0^p b(t) \sin(\omega t) dt = \int_0^p b(t) \cos(\omega t) dt = 0 \implies$  totes les solucions són  $p$  periòdiques
    - En cas contrari, totes les solucions són no acotades (ressonància no amortitzada). En particular, no hi ha solucions periòdiques.  $\square$

Remarca. Quan  $\exists!$  solució periòdica de període  $p$  es calcula imposant que la funció:

$$x(t) = x_g(t) = x_h(t) + x_p(t) = c_1 \cos \omega t + c_2 \sin \omega t + \frac{1}{\omega} \int_0^t b(s) \sin[\omega(t-s)] ds \quad (*)$$

verifiqui:  $x(0) = x(p)$  &  $x'(0) = x'(p)$ . (i.e. apliquem el Lema 1). En efecte: per variació de paràmetres veiem que la solució general de l'EDO és la funció (\*) doncs:

- $\{x_1(t) = \cos \omega t, x_2(t) = \sin \omega t\}$  és un CFS
- $W(t) = W[\cos \omega t, \sin \omega t] = \omega$  és el seu wronskia.
- $M_1(t) = -\frac{1}{\omega} \int_0^t b(s) \sin(\omega s) ds$  &  $M_2(t) = \frac{1}{\omega} \int_0^t b(s) \cos(\omega s) ds$
- $x_p(t) = M_1(t) x_1(t) + M_2(t) x_2(t) = \frac{1}{\omega} \int_0^t b(s) \sin[\omega(t-s)] ds$

Aleshores, d'entre totes les funcions (\*) hi ha una  $p$ -periòdica que podem determinar imposant que  $x(0) = x(p)$  i  $x'(0) = x'(p)$ , i.e. resolent el sistema:

$$\begin{aligned} (1 - \cos \omega p) c_1 - \sin(\omega p) c_2 &= \frac{1}{\omega} \int_0^p b(s) \sin[\omega(p-s)] ds \\ \omega \sin \omega p c_1 + \omega(1 - \cos \omega p) c_2 &= \int_0^p b(s) \cos[\omega(p-s)] ds \end{aligned} \quad (**)$$

$$\begin{aligned} x(p) = x(0) &\Leftrightarrow c_1 = \cos \omega p + c_2 \sin \omega p + \frac{1}{\omega} \int_0^p b(s) \sin[\omega(p-s)] ds &\Leftrightarrow (1 - \cos \omega p) c_1 - \sin \omega p c_2 &= \frac{1}{\omega} \int_0^p b(s) \sin[\omega(p-s)] ds \\ x'(p) = x'(0) &\Leftrightarrow \omega c_2 = -\omega c_1 \sin \omega p + \omega c_2 \cos \omega p + \int_0^p b(s) \cos[\omega(p-s)] ds &\Leftrightarrow \omega \sin \omega p c_1 + (1 - \cos \omega p) c_2 &= \int_0^p b(s) \cos[\omega(p-s)] ds \end{aligned}$$

8. Troben el període mínim de cadascuna de les funcions  $b(t)$ . Deduïm en cada cas si l'equació  $x''+x=b(t)$  té solucions periòdiques, i en cas afirmatiu calculeu-les i troben els seus períodes mínims:

a)  $b(t) = \sin \pi t$

b)  $b(t) = \sin 2t + \sin 3t$

c)  $b(t) = 4 \sin^3 t$

d)  $b(t) = 2 \sin^2 t$

Solució. Primer de tot, trobarem la solució general

$$x''+x=0 \Rightarrow P(m)=m^2+1, \text{ arrels } m=\pm i \Rightarrow x_h(t) = c_1 \cos t + c_2 \sin t \quad i \quad x_p(t) = \int_0^t b(s) \sin(t-s) ds,$$

per tant:  $x_g(t) = c_1 \cos t + c_2 \sin t + \int_0^t b(s) \sin(t-s) ds$

a)  $b(t) = \sin \pi t$ . Signi  $p$  el període mínim de  $b(t)$ :  $p = \frac{2\pi}{\pi} = 2$ , i  $p_0 = \frac{2\pi}{\pi} \Rightarrow \frac{p}{p_0} = \frac{2}{2\pi} = \frac{1}{\pi} \notin \mathbb{Q}$   
i pel teorema 2  $\nexists$  solució periòdica, de període  $p=2$ . Per trobar-la, tenim que  $c_1$  i  $c_2$  compleixen el sistema

$$(1 - \cos 2) c_1 - \sin 2 c_2 = \frac{1}{\pi} \int_0^2 \sin(\pi s) \sin(2-s) ds = \dots = \frac{\pi \sin 2}{\pi^2 - 1},$$

$$\sin 2 c_1 + (1 - \cos 2) c_2 = \int_0^2 \sin(\pi s) \cos(2-s) ds = \dots = \frac{\pi(\cos 2 - 1)}{\pi^2 - 1},$$

que té per solució:  $c_1 = 0$ ,  $c_2 = \frac{\pi}{1 - \pi^2}$ . I per tant la solució 2-periòdica buscada és:

$$u(t) = \frac{\pi}{1 - \pi^2} \sin t + \int_0^t \sin(\pi s) \sin(t-s) ds = \frac{\pi}{1 - \pi^2} \sin t + \frac{\pi \sin t - \sin \pi t}{\pi^2 - 1} = \frac{\sin \pi t}{1 - \pi^2}.$$

Remarca. En aquest cas,  $p/p_0 \notin \mathbb{Q}$ , podem tenir ~~calada~~ la solució  $p$ -periòdica calculant, quan sigui possible, la solució particular pels mètode dels coeficients indeterminats:

$$\begin{aligned} x_p(t) &= d_1 \cos \pi t + d_2 \sin \pi t \Rightarrow x_p'(t) = -\pi d_1 \sin \pi t + \pi d_2 \cos \pi t \Rightarrow x_p''(t) = -\pi^2 d_1 \cos \pi t - \\ & - \pi^2 d_2 \sin \pi t \Rightarrow \sin \pi t = x_p''(t) + x_p(t) = -\pi^2 d_1 \cos \pi t - \pi^2 d_2 \sin \pi t + d_1 \cos \pi t + d_2 \sin \pi t = \\ & = (1 - \pi^2) d_1 \cos \pi t + (1 - \pi^2) d_2 \sin \pi t \Rightarrow d_1 = 0, d_2 = \frac{1}{1 - \pi^2}. \end{aligned}$$

Aleshores la solució 2-periòdica ve donada directament per aquesta solució particular,

i.e.  $u(t) = x_p(t) = \frac{\sin \pi t}{1 - \pi^2}$ .

b)  $b(t) = \sin 2t + \sin 3t$ . Veiem que aquesta funció és la suma de dues funcions periòdiques:  $b_1(t) = \sin 2t$ , de període  $T_1 = \frac{2\pi}{2} = \pi$ , i  $b_2(t) = \sin 3t$ , de període  $T_2 = \frac{2\pi}{3}$ . Com que  $T_1$  i  $T_2$  són comensurables (i.e., el seu quocient és racional);  $\frac{T_1}{T_2} = \frac{\pi}{2\pi/3} = \frac{3}{2} \in \mathbb{Q}$ , la suma  $b(t) = b_1(t) + b_2(t)$  serà periòdica amb període  $p$  igual al mínim dels múltiples comuns de  $T_1$  i  $T_2$ ; i.e.:  $p = \min_{k_1, k_2 \in \mathbb{N}} \{k_1 T_1 = k_2 T_2\}$ .

$m$	1	2	3
$m T_1$	$\pi$	$2\pi$	$3\pi$
$m T_2$	$2\pi/3$	$4\pi/3$	$2\pi$

Segons aquesta taula:  $p = 2\pi$  ( $k_1=2, k_2=3$ ); aleshores el quocient  $\frac{p}{p_0} = \frac{2\pi}{2\pi} = 1 \in \mathbb{N}$ . Segons el teorema 2 — pàg. 10 — hem de mirar si s'anul·len simultàniament les integrals

$$\int_0^p b(t) \sin \omega t dt \quad i \quad \int_0^p b(t) \cos \omega t dt :$$

$$\int_0^{2\pi} (\sin 2s + \sin 3s) \sin s ds = \int_0^{2\pi} \sin 2s \sin s ds + \int_0^{2\pi} \sin 3s \sin s ds = 0, \quad i \quad \text{també:}$$

$$\int_0^{2\pi} (\sin 2s + \sin 3s) \cos s ds = \int_0^{2\pi} \sin 2s \cos s ds + \int_0^{2\pi} \sin 3s \cos s ds = 0.$$

I els resultats esmentats ens asseguren que, sota aquestes condicions, totes les solucions són periòdiques de període  $p = 2\pi$ . D'acord amb això, si escrivim la solució general (fórmula (\*) pàg. 10)

$$x(t) = c_1 \cos t + c_2 \sin t + \int_0^t (\sin 2s + \sin 3s) \sin(t-s) ds = c_1 \cos t + c_2 \sin t + \frac{25}{24} \sin t - \frac{1}{3} \sin 2t - \frac{1}{8} \sin 3t,$$

amb la qual cosa queda clar que totes les solucions

$$x(t) = c_1 \cos t + c_2 \sin t - \frac{1}{3} \sin 2t - \frac{1}{8} \sin 3t; \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}$$

són  $2\pi$ -periòdiques.

Remarca. És clar que aquí també podríem haver calculat  $x_p(t) = -\frac{1}{3} \sin 2t - \frac{1}{8} \sin 3t$  pel mètode dels coeficients indeterminats.

$$c) \quad b(t) = 4 \sin^3 t = 4 \sin t \sin^2 t = 2 \sin t (1 - \cos 2t) = 2 \sin t - 2 \sin t \cos 2t = 2 \sin t - [\sin(2t+t) + \sin(t-2t)] = 2 \sin t - \sin 3t + \sin t = 3 \sin t - \sin 3t.$$

Per tant  $b(t) = b_1(t) + b_2(t)$  amb  $b_1(t) = 3 \sin t$  ( $T_1 = 2\pi$ ),  $b_2(t) = -\sin 3t$  ( $T_2 = \frac{2\pi}{3}$ ); i com que  $\frac{T_2}{T_1} = \frac{2\pi/3}{2\pi} = \frac{1}{3} \in \mathbb{Q}$ ,  $b(t)$  és periòdica i resulta que el seu període és  $p = 2\pi$  (veure taula)

llavors:

$$\frac{p}{p_0} = \frac{2\pi}{2\pi} = 1 \in \mathbb{N}.$$

$m$	1	2	3
$m T_1$	$2\pi$	$4\pi$	$6\pi$
$m T_2$	$2\pi/3$	$4\pi/3$	$2\pi$

Però en aquest cas les components integrals no s'anul·len. Així, per exemple:

$\int_0^P b(t) \sin(\omega t) dt = \int_0^{2\pi} 4 \sin^3 s \sin s ds = 4 \int_0^{2\pi} \sin^4 s ds \neq 0 \Rightarrow$  el problema no té cap solució periòdica. De fet, si calculem la solució general:

$$x(t) = c_1 \cos t + c_2 \sin t + \frac{1}{1} \int_0^t 4 \sin^3 s \sin(t-s) ds = c_1 \cos t + c_2 \sin t + 4 \left( \int_0^t \sin^3 s \cos s ds \right) \sin t - 4 \left( \int_0^t \sin^4 s ds \right) \cos t \stackrel{(*)}{=} c_1 \cos t + c_2 \sin t + \frac{9}{8} \sin t + \frac{1}{8} \sin 3t - \frac{3t}{2} \cos t$$

$$(*) \int_0^t \sin^3 s \cos s ds = \left[ \frac{\sin^4 s}{4} \right]_0^t = \frac{\sin^4 t}{4} = \frac{3}{32} - \frac{\cos 2t}{8} + \frac{\cos 4t}{32}$$

$$\int_0^t \sin^4 s ds = \frac{3t}{8} - \frac{\sin 2t}{4} + \frac{\sin 4t}{32}$$

$$\therefore x(t) = c_1 \cos t + c_2 \sin t + \frac{1}{8} \sin 3t - \frac{3t}{2} \cos t, \quad c_1, c_2 \in \mathbb{R}$$

veiem que totes les solucions són no acotades (ressonància no amortida)

d)  $b(t) = 2 \sin^2 t = 1 - \cos 2t \Rightarrow p = \pi \Rightarrow \frac{p}{p_0} = \frac{\pi}{2\pi} = \frac{1}{2} \in \mathbb{Q}$ .

Segons el ~~teorema~~ teorema 2, el problema té una única solució  $\pi$ -periòdica, i totes les altres són periòdiques de període  $2\pi$ . En efecte:

$$(1 - \cos \pi) c_1 - \sin \pi c_2 = \frac{1}{1} \int_0^\pi 2 \sin^2 s \sin(\pi - s) ds = \frac{8}{3} \Rightarrow c_1 = \frac{4}{3},$$

$$\sin \pi c_1 + (1 - \cos \pi) c_2 = \int_0^\pi 2 \sin^2 s \cos(\pi - s) ds = 0 \Rightarrow c_2 = 0,$$

i aleshores la solució  $\pi$ -periòdica buscada és:

$$u(t) = \frac{4}{3} \cos t + \frac{1}{1} \int_0^t 2 \sin^2 s \sin(t-s) ds = \frac{4}{3} \cos t - \frac{4}{3} \cos t + \frac{1}{3} \cos(2t) + 1$$

$$\therefore u(t) = 1 + \frac{1}{3} \cos(2t)$$

i totes les altres solucions:

$$x(t) = c_1 \cos t + c_2 \sin t + 1 + \frac{1}{3} \cos(2t)$$

són ~~periòdiques~~ periòdiques, de període mínim  $2\pi$  (si  $c_1, c_2$  no són zero simultàniament).

9) a) Mostren que la solució de

$$x'' + \omega^2 x = F_0 \cos \gamma t$$

$$x(0) = x'(0) = 0$$

es pot escriure de la forma

$$x(t) = \frac{-2F_0}{\omega^2 - \gamma^2} \sin \frac{1}{2}(\gamma - \omega)t \sin \frac{1}{2}(\gamma + \omega)t$$

(si  $\omega^2 \neq \gamma^2$ ).

b) Calculen  $\lim_{\gamma \rightarrow \omega} x(t)$

c) Mostren que si  $\varepsilon = \frac{1}{2}(\gamma - \omega)$  és prou petit,  $x(t)$  és aproximadament  $\frac{F_0}{2\varepsilon\omega} \sin \varepsilon t \sin \omega t$  (es considera  $\omega$  fixa i  $\gamma \rightarrow \omega$ ).

d) Feu  $\varepsilon \rightarrow 0$  en aquesta aproximació i representen-la gràficament (fenòmen de "pulsació").

Solució: a) Busquem una solució particular de la forma:  $x_p(t) = d_1 \cos \gamma t + d_2 \sin \gamma t$ :

$$F_0 \cos \gamma t = -d_1 \gamma^2 \cos \gamma t - d_2 \gamma^2 \sin \gamma t + \omega^2 d_1 \cos \gamma t + \omega^2 d_2 \sin \gamma t = d_1 (\omega^2 - \gamma^2) \cos \gamma t + d_2 (\omega^2 - \gamma^2) \sin \gamma t$$

$$\Rightarrow d_2 = 0, d_1 = \frac{F_0}{\omega^2 - \gamma^2} \quad (\text{si } \omega^2 \neq \gamma^2) \Rightarrow x_p(t) = \frac{F_0}{\omega^2 - \gamma^2} \cos \gamma t$$

d'on:

$$x(t) = c_1 \cos \omega t + c_2 \sin \omega t + \frac{F_0}{\omega^2 - \gamma^2} \cos \gamma t$$

$$\text{c.i.: } x(0) = c_1 + \frac{F_0}{\omega^2 - \gamma^2} = 0 \Rightarrow c_1 = -\frac{F_0}{\omega^2 - \gamma^2}$$

$$x'(0) = c_2 \omega = 0 \Rightarrow c_2 = 0$$

La solució del PVI resulta doncs:

$$x(t) = -\frac{F_0}{\omega^2 - \gamma^2} \cos \omega t + \frac{F_0}{\omega^2 - \gamma^2} \cos \gamma t = \frac{F_0}{\omega^2 - \gamma^2} \{ \cos \gamma t - \cos \omega t \} =$$

$$\stackrel{(*)}{=} \frac{-2F_0}{\omega^2 - \gamma^2} \sin \frac{1}{2}(\gamma - \omega)t \sin \frac{1}{2}(\gamma + \omega)t$$

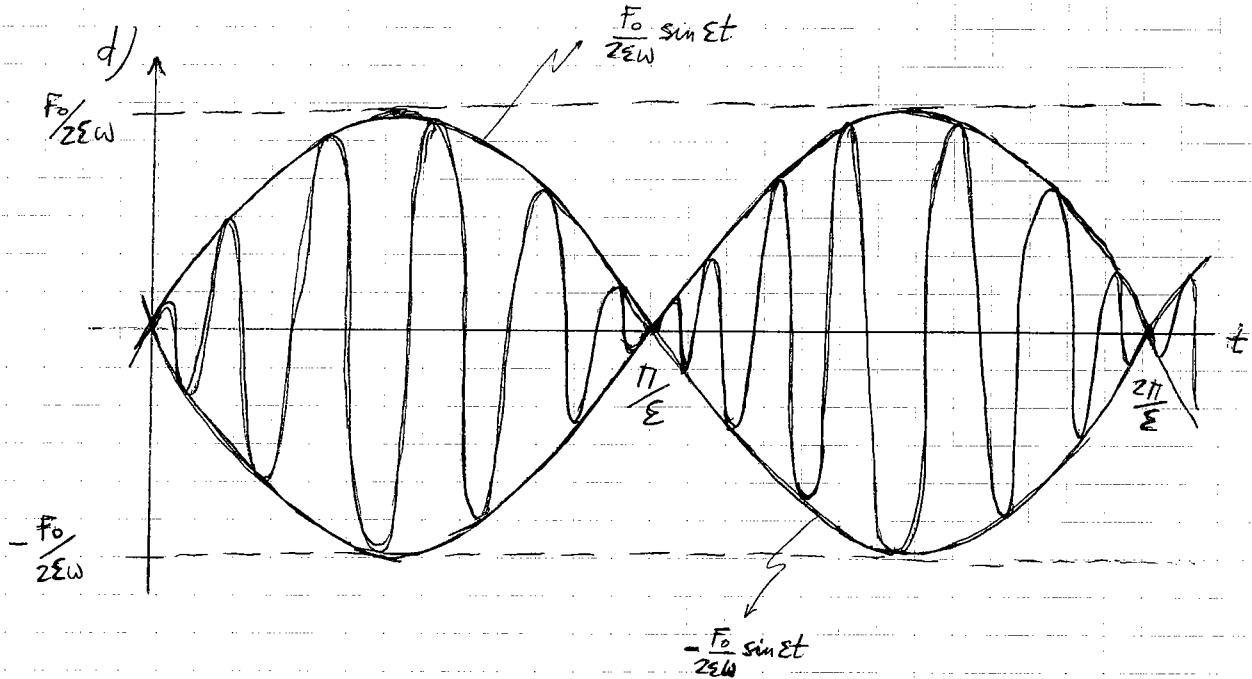
$$(*) \quad \begin{cases} \gamma t = a+b \\ \omega t = a-b \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = (\gamma t + \omega t)/2 \\ b = (\gamma t - \omega t)/2 \end{cases} \quad \text{i llavors: } \cos \gamma t - \cos \omega t = \cos(a+b) - \cos(a-b) = -2 \sin a \sin b \\ = -2 \sin \frac{(\gamma - \omega)t}{2} \sin \frac{(\gamma + \omega)t}{2}$$

$$b) \quad \lim_{\gamma \rightarrow \omega} x(t) = \lim_{\gamma \rightarrow \omega} \frac{2F_0 t}{\gamma + \omega} \sin \left[ \frac{1}{2}(\gamma + \omega)t \right] \frac{\sin \left[ \frac{1}{2}(\gamma - \omega)t \right]}{\frac{1}{2}(\gamma - \omega)t} = \frac{F_0 t}{2\omega} \sin(\omega t)$$

$$e) \quad \Sigma = \frac{1}{2}(\gamma - \omega) \Leftrightarrow 2\Sigma = \gamma - \omega \Leftrightarrow \gamma = 2\Sigma + \omega \Leftrightarrow \gamma + \omega = 2(\Sigma + \omega). \text{ Aleshores:}$$

$$x(t) = \frac{2F_0}{(\gamma - \omega)(\gamma + \omega)} \sin \frac{1}{2}(\gamma - \omega)t \sin \frac{1}{2}(\gamma + \omega)t = \frac{F_0}{2\Sigma(\Sigma + \omega)} \sin[(\omega + \Sigma)t] \sin \Sigma t \stackrel{\omega > \Sigma > \omega}{\approx}$$

$$\approx \frac{F_0}{2\Sigma\omega} \sin \omega t \sin \Sigma t$$



10) Considerem la funció  $f(t) = \sin at + \sin bt$ , de manera que  $a/b$  és irracional. Demostreu que  $f(t)$  no és periòdica.

Solució. Suposem que hi ha  $p > 0$  t.q.  $f(t+p) = f(t) \forall t \in \mathbb{R}$ . Equivalentment:

$$\begin{aligned} \sin(at+p) + \sin(bt+p) &= \sin at \cos pt + \cos at \sin pt + \sin bt \cos pt + \cos bt \sin pt \\ &= \sin at + \sin bt \end{aligned}$$

i si agrupem:  $\sin at(1 - \cos ap) + \sin bt(1 - \cos bp) - \sin ap \cos at - \sin bp \cos bt = 0$ , i com que les funcions  $\sin at$ ,  $\sin bt$ ,  $\cos at$ ,  $\cos bt$  són l.l. en  $\mathbb{R}$  cal:

$$\cos ap = 1 \ \& \ \sin ap = 0 \ \& \ \cos bp = 1 \ \& \ \sin bp = 0.$$

De les dues primeres tenim que, necessàriament  $ap = 2k\pi$ ,  $k \in \mathbb{Z}$ ; mentre que de les dues segones tenim que  $bp = 2m\pi$ ,  $m \in \mathbb{Z}$ , necessàriament. Però, aleshores el quocient:

$$\frac{a}{b} = \frac{ap}{bp} = \frac{2k\pi}{2m\pi} = \frac{k}{m} \in \mathbb{Q} \text{ (contradició).}$$

Problema 2.16) Troben l'equació lineal homogènia d'ordre mínim que té per solucions fonamentals

a)  $y_1 = x, y_2 = \frac{1}{x}, x > 0$

b)  $y_1 = e^x, y_2 = \cosh x, y_3 = \sinh x, x \in \mathbb{R}$ .

Solució

a) Com que hi és la funció  $y_2 = \frac{1}{x}$  no pot ser una EDO a coef. constants. Busquem doncs una EDO de 2<sup>on</sup> ordre com:  $y'' + a(x)y' + b(x)y = 0$

$$\begin{array}{l} \text{Impossem que } y_1 = x \text{ sigui solució: } a(x) + b(x)x = 0 \\ \text{" " } y_2 = \frac{1}{x} \text{ " " : } -a(x) + b(x)x = -\frac{2}{x} \end{array} \left\{ \begin{array}{l} \text{sol.} \\ \Rightarrow \end{array} \right. \begin{array}{l} a(x) = \frac{2}{x} \\ b(x) = -\frac{1}{x^2} \end{array}$$

I llavors l'EDO buscada és:

$$\therefore x^2 y'' + x y' - y = 0$$

(que segons veurem és una equació de Cauchy-Euler). Qüestió: podria trobar-se una EDO d'ordre més baix? Raoneu la resposta.

b) El polinomi  $p_1(\lambda) = \lambda - 1$  anul·la  $e^x$

" "  $p_2(\lambda) = (\lambda + 1)(\lambda - 1)$  anul·la  $\cosh x = \frac{1}{2}(e^x + e^{-x})$

" "  $p_3(\lambda) = (\lambda + 1)(\lambda - 1)$  "  $\sinh x = \frac{1}{2}(e^x - e^{-x})$

D'on  $p(\lambda) = \text{m.c.m.} \{ p_1(\lambda), p_2(\lambda), p_3(\lambda) \} = \text{m.c.m.} \{ \lambda - 1, (\lambda - 1)(\lambda + 1), (\lambda - 1)(\lambda + 1) \} = (\lambda - 1)(\lambda + 1)$  anul·la les combinacions lineals de  $y_1, y_2, y_3$ . Per tant l'operador  $P(D) = D^2 - I$  anul·la  $y_1, y_2, y_3$  i per tant aquestes tres funcions són solució de l'EDO:

$$y'' - y = 0$$

Qüestió: podria trobar-se una edo d'ordre més baix, encara que no fos a coeficients constants? Raoneu la resposta.