

PUNTS D'EQUILIBRI, ESTABILITAT EFECTIVA, TEORIA KAM.

Forma normal de Birkhoff (cas no ressonant).

- Donat un hamiltonià en un entorn d'un punt d'equilibri, $H = \sum_{m \geq 0} H_m$, amb $H_0 = \sum_{j=1}^n \lambda_j x_j y_j$, a partir de les propietats de ressonància del vector $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ hem vist com construir $\Phi(x, y) = (x, y) + O_2(x, y)$, transformació simplectica "propera a la identitat", tal que $H \circ \Phi = \Gamma^{(N)} + R^{(N)}$, amb $\Gamma^{(N)} = \sum_{m \in \mathbb{Z}} \Gamma_m$ forma normal truncada de grau $N+2$, i $R^{(N)} = \sum_{m \in \mathbb{Z}} R_m^{(N)}$ resta (grau $\geq N+3$).
- Suposem que λ és "no ressonant fins a ordre $N+2$ ",
 $\langle k, \lambda \rangle \neq 0 \quad \forall k \in \mathbb{Z}^n, 0 < |k| \leq N+2$

Lavors, quan construïm la f. n. truncada $\Gamma^{(N)}$ sempre tenim $k-l \notin \mathcal{M}_\lambda$ si $k \neq l$, ja que $|k+l| \leq N+2$, i per tant $\Gamma^{(N)}$ és una forma normal no ressonant: només dependrà dels productes $x_i y_i, \dots, x_n y_n$ (i hi ha termes restants, apareixen a ordres superiors). Notem que una f. n. no ressonant només tindrà termes de grau parell:

$$\Gamma^{(N)} = H_0 + \Gamma_2 + \Gamma_4 + \dots = \sum_{m=0}^{\lfloor N/2 \rfloor} \Gamma_{2m}.$$

Aquesta forma normal (menyspreant la resta) és integrable, ja que té les funcions $x_j y_j$ com a integrals primeres independents i en involució.

- En el cas d'un punt d'equilibri el·líptic ($\lambda_j = i\omega_j, j=1, \dots, n$) la f. n. $\Gamma^{(N)}$ rep el nom de forma normal de Birkhoff de grau $N+2$ (va ser estudiada inicialment a [Birkhoff]). Passant a variables acció-angle, $\Gamma^{(N)} = \Gamma^{(N)}(I)$ és un polinomi de grau $\lfloor (N+2)/2 \rfloor$ en les accions $I_j = i x_j y_j = \frac{1}{2}(q_j^2 + p_j^2)$.

P.e.x., amb 2 g. d.l. ($n=2$) la f. n. de Birkhoff de grau 4 és de la forma

$$\Gamma^{(2)} = \omega_1 I_1 + \omega_2 I_2 + \frac{1}{2}(a I_1^2 + 2b I_1 I_2 + c I_2^2) = \langle \omega, I \rangle + \frac{1}{2} I^T \Lambda I, \quad \Lambda = \begin{pmatrix} a & b \\ b & c \end{pmatrix},$$

en la qual totes les trajectòries es troben sobre torus invariants $I = I^0$, amb freqüències dependent de I^0 :

$$\nabla_I \Gamma^{(2)}(I^0) = \omega + \Lambda \cdot I^0.$$

- En el cas no ressonant, es pot veure que la f. n. $\Gamma^{(N)}$ és única, independentment de l'algorisme utilitzat per a trobar-la. Així, els coeficients de la forma normal són uns invariants del hamiltonià original H . (vegen comentaris a [Moser 68, p.9] i una prova d'un resultat anàleg per a aplicacions preservant àrea a [Moser 56]).

- Si λ és no ressonant ($M_\lambda = 0$), podem fer $N \rightarrow \infty$ i en principi obtenim la transformació i la forma normal com a sèries formals.

Teorema de Birkhoff ([Birkhoff])

Si λ és no ressonant, existeix una transformació simplèctica formal, $(x, y) = \Phi(\xi, \eta) = (\xi, \eta) + O_2(\xi, \eta)$, tal que la sèrie formal $H \circ \Phi = \Gamma$ només depèn dels productes $\xi_1 \eta_1, \dots, \xi_n \eta_n$.

La funció Γ rep el nom de forma normal formal del hamiltonià H .

D'aquesta manera, a partir de les funcions $p_j = \xi_j \eta_j$, obtenim desferent el canvi n integrals primeres formals, $p_j^*(x, y) = p_j \circ \Phi^{-1}$, independents i en involució, del hamiltonià H : satisfan $\{p_j^*, H\} \equiv 0$.

- Si la transformació formal Φ donada pel teo. de Birkhoff és convergent en algun entorn de l'origen (radi de conv. > 0), llavors les $p_j^*(x, y)$ són integrals primeres analítiques, i podem dir que H és integrable. Les solucions de H venen donades per $(x(t), y(t)) = \Phi(\xi(t), \eta(t))$, amb

$$\dot{\xi}_j = \frac{\partial \Gamma}{\partial p_j} \xi_j, \quad \dot{\eta}_j = -\frac{\partial \Gamma}{\partial p_j} \eta_j, \quad j=1, \dots, n,$$

i fixant condicions inicials $(x^0, y^0) = \Phi(\xi^0, \eta^0)$ i escrivint $p_j^0 = \xi_j^0 \eta_j^0$,

$$\xi_j(t) = e^{\frac{\partial \Gamma}{\partial p_j}(p^0) t} \xi_j^0, \quad \eta_j(t) = e^{-\frac{\partial \Gamma}{\partial p_j}(p^0) t} \eta_j^0, \quad j=1, \dots, n. \quad (1)$$

En el cas el·líptic tenim $p_j = iI_j$, i considerant $\Gamma(I_1, \dots, I_n)$ tenim $\frac{\partial \Gamma}{\partial p_j} = -i \frac{\partial \Gamma}{\partial I_j}$.

En aquest cas, si la transformació de Birkhoff és convergent l'origen serà un punt d'equilibri estable del hamiltonià H , i les trajectòries estan contingudes en els toros invariants n -dimensionals $\Sigma_{I=0} = \{I = I^0\}$.

- Com hem vist, si la transformació de Birkhoff és convergent llavors el hamiltonià és integrable. Vegem ara un recíproc d'aquest fet.

Teorema. Siguin $F_1 = H, F_2, \dots, F_n$ funcions analítiques i en involució,

de la forma $F_l = \sum_{j=1}^n \beta_{lj} x_j y_j + O_3(x, y)$, $l=1, \dots, n$, amb $\beta_{lj} \in \mathbb{C}$, $\det(\beta_{lj}) \neq 0$.

Aleshores, existeix una transformació simplèctica Φ , analítica i propera a la identitat a l'origen ($\Phi = id + O_2$), tal que les funcions $F_l \circ \Phi$, $l=1, \dots, n$, són funcions analítiques de $\xi_j \eta_j$.

D'aquesta manera, podem posar en f.n. de Birkhoff les funcions F_1, \dots, F_n alhora.

El cas $n=2$ (de més interès, ja que només cal una 2^a i.p.) fou provat a [Rüssmann 64], i per a n qualsevol a [Vey 78]. Una generalització sense suposar que les F_l comencen a ordre 2 es troba a [Ito 89].

Nota. Tot i que hi està relacionat, el tes. de Liouville-Arnold no es pot aplicar directament en les hipòtesis d'aquest teorema, ja que F_1, \dots, F_n no són funcions independents en tot un entorn de l'origen (no ho són al mateix origen ni en els plans $x_j = y_j = 0$).

- Però en general la transformació del teorema de Birkhoff serà divergent (radi de conv. = 0). Això és degut principalment als "petits divisors" $\langle k, \lambda \rangle = k_1 \lambda_1 + \dots + k_n \lambda_n$ que apareixen en calcular els coeficients de la transformació a forma normal. Estem imposant que els $\langle k, \lambda \rangle$ són sempre no nuls, però poden ser arbitràriament propers a 0 per a certes k , la qual cosa pot impedir la convergència de la sèrie.

Tot i això, podem obtenir informació útil si ens conformem amb la forma normal de Birkhoff fins a un ordre finit $N+2$:

$$H \circ \Phi^{(N)} = \Pi^{(N)} + R^{(N)},$$

En aquest cas, tenim funcions analítiques en algun entorn de l'origen (de radi r_N). A partir de la f.n. truncada $\Pi^{(N)}$, que té $p_j = \xi_j \eta_j$ com a integrals primeres, obtenim funcions analítiques $p_j^{(N)} = p_j \circ (\Phi^{(N)})^{-1}$, que són "integrals primeres aproximades" per a H :

$$\dot{p}_j^{(N)} = \{p_j^{(N)}, H\} = \{p_j, \Pi^{(N)} + R^{(N)}\} = \{p_j, R^{(N)}\} = O_{N+3}(x, y).$$

Així, les $p_j^{(N)}$ no són constants sobre les trajectòries però varien lentament prop de l'origen. P.ex. en el cas el·líptic, les trajectòries es mantindrien prop de tori n -dimensionals (que es poden trobar a partir de la f.n.) durant cert temps.

Es poden obtenir lites rigoroses de la desviació de les trajectòries respecte les que vindrien donades de manera anàloga a (1) (canviant Π, Φ per $\Pi^{(N)}, \Phi^{(N)}$), usant propietats bàsiques d'EDOs (desigualtats de Gronwall, etc.; vegeu [Siegel M, p.30])

- En alguns casos no hi ha petits divisors i llavors sí que podem assegurar que la transformació de Birkhoff convergeix. Els únics casos són:

- * $n=1$: λ_1 qualsevol ($\neq 0$) $\left\{ \begin{array}{l} \text{sella: } \lambda_1 \text{ real (vegeu [Moser 56], suposant H no autònom} \\ \text{centre: } \lambda_1 = i\omega_1. \end{array} \right.$ (periòdic).
- * $n=2$: $\left\{ \begin{array}{l} \text{sella-centre: } \lambda_1 \text{ real, } \lambda_2 = i\omega_2 \\ \langle k, \lambda \rangle = k_1 \lambda_1 + i k_2 \omega_2 \rightarrow |\langle k, \lambda \rangle| \geq \min(|\lambda_1|, |\omega_2|) \quad \forall k \in \mathbb{Z}^2 \setminus \{0\}. \\ \text{(lita inf. independent de k).} \\ \text{sella complexa: } \lambda_1 = \delta + i\delta, \lambda_2 = \delta - i\delta \\ \langle k, \lambda \rangle = (k_1 + k_2)\delta + i(k_1 - k_2)\delta \rightarrow |\langle k, \lambda \rangle| \geq \min(|\delta|, |\delta|), \quad \forall k \in \mathbb{Z}^2 \setminus \{0\}. \\ \text{(vegeu [Moser 56], [Giorgilli 01])} \end{array} \right.$

- Es pot provar que, dins del conjunt dels hamiltonians H analítics a l'origen, amb un radi de convergència $\geq r_0$ (amb qualsevol r_0 fixat), aquells per als quals la transformació de Birkhoff és divergent són densos (en certa topologia) [Siegel 41].

Els hamiltonians amb transformació de Birkhoff convergent formen un conjunt de la "1^a categoria de Baire" (unió numerable de conjunts "nowhere dense", en la mateixa topologia) [Siegel 54], i per tant són molt menys "abundants", tot i que també són densos (en una altra topologia més feble).

Vegeu comentaris a [Moser 68] o bé [ArnoldKN, § 7.4].

- Per al cas el·líptic, a [Donatj 83] es dona un exemple explícit de hamiltoniana C^∞ amb freqüències no resonants, per al qual l'origen és un punt d'equilibri inestable. En canvi, no es coneix cap exemple explícit de hamiltoniana analítica amb la mateixa propietat.

Forma normal de Gustavsson (cas resonant)

- Considerem ara el cas en què $\lambda = (\lambda_1, \dots, \lambda_n)$ és resonant: $d\mathcal{M}_\lambda \neq 0$. Llavors obtenim una forma normal resonant o de Gustavsson, que contindrà termes $x^k y^l$ amb $k-l \in \mathcal{M}$. Aquest tipus de f.n. va ser estudiat a [Gustavsson 66] com un mètode per a construir integrals primeres d'un hamiltoniana (vegeu també [Moser 68]).

Teorema. Existeix una transformació simplèctica formal,

$$(x, y) = \Phi(x, y) = (\bar{x}, \bar{y}) + O_2(\bar{x}, \bar{y}), \text{ tal que la sèrie formal } H \circ \Phi = \Gamma \text{ és en forma normal respecte } d\mathcal{M}_\lambda.$$

(si $d\mathcal{M}_\lambda = 0$, tenim el teorema de Birkhoff).

Notem que, en general, la f.n. Γ no ve restringida a termes d'ordre parell:

$$\Gamma = H_0 + \Gamma_1 + \Gamma_2 + \Gamma_3 + \dots$$

En aquest cas, les funcions $p_j = \bar{x}_j \bar{y}_j$ no són, en general, integrals primeres de la forma normal. Però vegeu que podem trobar algunes combinacions que sí ho seran. Suposem que $\dim d\mathcal{M}_\lambda = d$ ($0 \leq d \leq n$), és a dir,

$$\text{tenim una base: } d\mathcal{M}_\lambda = \langle k^{(1)}, \dots, k^{(d)} \rangle = \left\{ m_1 k^{(1)} + \dots + m_d k^{(d)} : m_1, \dots, m_d \in \mathbb{Z} \right\}.$$

Llavors el subspai $d\mathcal{M}_\lambda^\perp = \{ \beta \in \mathbb{R}^n : \langle \beta, k \rangle = 0 \ \forall k \in d\mathcal{M}_\lambda \}$ té dim. $n-d$.

(observem que $\lambda \in d\mathcal{M}_\lambda^\perp$). Segons la dim. d podem parlar de resonàncies simples, dobles, etc.

Per a tot $\beta \in \mathcal{M}^\perp$, la funció $F = \langle \beta, \rho \rangle = \sum_{j=1}^n \beta_j \xi_j \eta_j$ és
 integral primera formal de Γ :

$$\{\Gamma, F\} \equiv 0, \text{ ja que si } k-l \in \mathcal{M}_\lambda,$$

$$\text{tenim } \left\{ \sum k \eta^k, \sum \beta_j \xi_j \eta_j \right\} = \sum \beta_j (k_j - l_j) \sum \xi^k \eta^l = \langle \beta, k-l \rangle \sum \xi^k \eta^l = 0.$$

Prenent una base de \mathcal{M}^\perp , tenim $n-d$ i.p.'s de Γ , i desferent el canvi Φ
 tenim $n-d$ integrals primeres formals de H . (una d'elles pot ser $H \circ \Phi^{-1}$),
 independents i en involució.

En el cas el·líptic, si alguna d'aquestes i.p.'s de Γ és def. positiva, aleshores es pot considerar
 que l'origen és un punt d'equilibri "quasi-estable" de H (vegen [Moser 58a]).

- En el cas ressonant, la forma normal de Gustavson no és única
 (aplicant un altre algorisme es pot obtenir una f.n. diferent).

- En general, la transformació a f.n. de Gustavson és divergent, fins i
 tot si no hi ha petits divisors. P.ex. si $n=2$ i $\frac{\lambda_2}{\lambda_1} \in \mathbb{Q}$, no hi ha
 petits divisors:

$$\left| \begin{array}{l} \text{si } k \in \mathcal{M}_\lambda, \langle k, \lambda \rangle = 0 \\ \text{si } k \notin \mathcal{M}_\lambda, |\langle k, \lambda \rangle| = |\lambda_2 (k_1 \frac{p}{q} + k_2)| \geq \left| \frac{\lambda_2}{q} \right| \text{ (hem escollit } \frac{\lambda_1}{\lambda_2} = \frac{p}{q} \text{ irreduïble)} \end{array} \right.$$

(vegen comentaris i un exemple a [Moser 68]).

- Forma normal truncada

Donat un mòdul o subgrup $\mathcal{M} \subset \mathbb{Z}^n$, si $\langle k, \lambda \rangle \neq 0 \forall k \notin \mathcal{M}, 0 < |k| \leq N+2$
 podem construir una transformació simplèctica $\Phi^{(N)}$ que porti H a forma
 normal de Gustavson fins a grau $N+2$:

$$H \circ \Phi^{(N)} = \Gamma^{(N)} + R^{(N)}, \quad \Gamma^{(N)} = H_0 + \Gamma_1 + \Gamma_2 + \dots + \Gamma_N.$$

$$R^{(N)} = O_{N+2}(\xi, \eta).$$

L'estudi de la f.n. truncada dona molta informació sobre el hamiltonià original.
 P.ex. si la f.n. té una o.p. no degenerada (hiperbòlica o el·líptica), prou propera a l'origen,
 aplicant el tes. f. simplèctica podem deduir que el hamiltonià H també tindrà una o.p. propera.
 Centrant-nos en el cas d'un punt d'equilibri el·líptic, i passant a variables acció-àngle,

$$\xi_j = -i \sqrt{I_j} e^{i\phi_j}, \quad \eta_j = \sqrt{I_j} e^{-i\phi_j},$$

$$\text{tenim } \sum k \eta^k = (-i)^{|k|} I^{(k+l)/2} e^{i\langle k-l, \phi \rangle}, \text{ on escrivim } I^k = I_1^{k_1} \dots I_n^{k_n}.$$

Per tant, $\Gamma^{(N)}(\phi, I)$ és una sèrie de Poisson en $\sqrt{I_1}, \dots, \sqrt{I_n}, \phi_1, \dots, \phi_n$
 que té el "caràcter de D'Alembert"

$$\left[\text{Def. una sèrie de Poisson és } g(r, \phi) = \sum_{\substack{m \in \mathbb{N}^n \\ j \in \mathbb{Z}^n}} a_{mj} r^m e^{i\langle j, \phi \rangle}, \right.$$

i té el caràcter de D'Alembert si prové d'una sèrie de potències
 de $2n$ variables: $a_{mj} = 0$ llevat que $m \geq j$, $m-j = \mathbb{Z}$

(vegen [Meyer H, §IV.C3]).

En realitat, suposant que $\dim M = d$, $M = \langle k^{(1)}, \dots, k^{(d)} \rangle$,

la f.n. $\Gamma^{(N)}$ només dependrà de I_1, \dots, I_n , i de les combinacions d'angles $\langle k^{(1)}, \phi \rangle, \dots, \langle k^{(d)}, \phi \rangle$.

Si el mòdul M és primitiu, podem fer un canvi simplèctic tal que els nous angles són $\gamma_1 = \langle k^{(1)}, \phi \rangle, \dots, \gamma_d = \langle k^{(d)}, \phi \rangle$. En efecte, es pot trobar una matriu R , amb coeficients enters i $\det R = 1$, que tingui $k^{(1)}, \dots, k^{(d)}$ com a d primeres files; llavors podem introduir noves coordenades (ψ, J) mitjançant el canvi simplèctic

$$\begin{pmatrix} \psi \\ J \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} R & \\ & (R^T)^{-1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \phi \\ I \end{pmatrix}$$

(el canvi està ben definit: $\phi \mapsto \psi = R\phi$ és una bijecció de \mathbb{T}^n ja que, si $\det R = 1$, llavors tant R com R^{-1} tenen coeficients enters)

En les noves coordenades, $\Gamma^{(N)}(\psi, J)$ només depèn de $J_1, \dots, J_n, \psi_1, \dots, \psi_d$

Per tant es pot reduir a un hamiltonià amb d graus de llibertat,

amb J_{d+1}, \dots, J_n com a paràmetres. De fet, $\Gamma^{(N)}, J_{d+1}, \dots, J_n$ són integrals primeres en involució.

Podem trobar les freqüències característiques de $\Gamma^{(N)}$ en les noves variables:

$$H_0 = \langle \lambda, p \rangle = \langle \omega, I \rangle = \langle \omega, R^T J \rangle = \langle R\omega, J \rangle,$$

$$\tilde{\omega} = R\omega = (0, \dots, 0, \tilde{\omega}_{d+1}, \dots, \tilde{\omega}_n) \text{ si hem escollit } M \subset M_\lambda;$$

llavors, en el desenvolupament de $\Gamma^{(N)}$ les variables J_1, \dots, J_d només apareixen amb grau $\geq 3/2$. (també es pot considerar $\Gamma^{(N)} - H_0$ com a i.p.)

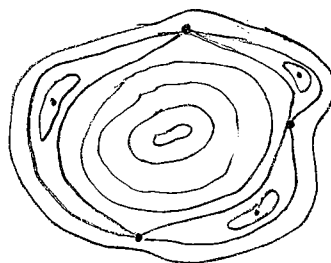
- En el cas $d=1$ (resonància simple), la forma normal $\Gamma^{(N)}$ és integrable; de fet es pot considerar com un hamiltonià amb 1 g.d.l. en les variables ψ_1, J_1 (J_2, \dots, J_n paràmetres), molt senzill d'estudiar.

Fixant J_2^0, \dots, J_n^0 , el hamiltonià $\mathcal{H}(\psi_1, J_1) = \Gamma^{(N)}(\psi_1, J_1, J_2^0, \dots, J_n^0)$ pot tenir punts d'equilibri hiperbòlics i el·líptics, i separatius que connecten els punts hiperbòlics, que poden presentar bifurcacions en variar J_2^0, \dots, J_n^0

(es pot trobar una classificació per a $n=2$ a [Arnold KN, § 8.3.2]; vegeu també [Arnold MMS, ap. 7]).

Aquestes idees van ser aplicades inicialment en el hamiltonià d'Hénon-Heiles, obtenint una f.n. [Gustafson 66] que permetia interpretar els resultats numèrics de [Hénon H64].

Per exemple, el retrat de fase de $\delta(\gamma_2, J_2)$
pot ser del tipus:



Els punts d'equilibri hiperbòlics/eliptics del
hamiltonià reduït $\delta(\gamma_2, J_2)$ correspondran, quan afegim les variables
 $\gamma_2, \dots, \gamma_n$, a tors invariants $(n-1)$ -dimensionals hiperbòlics/eliptics de
la f.n. $\Gamma^{(N)}$, amb connexions n -dimensionals entre els tors hiperbòlics.
(homoclítics o heteroclítics). Les o.p. corresponen a tors inv. n -dim.

Per a $n=2$, $d=1$, aquests tors invariants són òrbites periòdiques
hiperbòliques/eliptiques de $\Gamma^{(N)}$. Es poden trobar òrbites periòdiques
del hamiltonià original H properes a les de la f.n. $\Gamma^{(N)}$, prenent aquestes
com a aproximació inicial i veient-les com a punts fixos d'una aplicació
de Poincaré. Les que siguin properes a l'origen generalment es conserven
(si són no degenerades), però les separatrices es trenquen (splitting) indicant
l'existència de zones caòtiques en el hamiltonià H .

Així, podem veure la f.n. $\Gamma^{(N)}$ com un hamiltonià a mig camí entre
la part quadràtica H_0 (on tot són tors invariants n -dim.) i el hamiltonià
complet H (on pot tenir lloc comportament caòtic).

- Nota: A vegades pot convèncer construir la f.n. respecte un mòdul $M \neq M_\lambda$,
per incloure alguna "quasi-resonància" d'ordre baix, és a dir, algun
 $k^* \in \mathbb{Z}^n \setminus M_\lambda$, $|k^*|$ petit, amb $\langle k^*, \lambda \rangle \approx 0$. D'aquesta manera s'eviten alguns
dels "pitjors" petits divisors i s'obté una f.n. més adequada (vegen [GDFGS89]).
- Propietats dels mòduls de resonàncies. (vegen [Lochak M, ap. 3], [Cassels])

Tot mòdul o subgrup $M \subset \mathbb{Z}^n$ admet una bate:

$$M = \langle k^{(1)}, \dots, k^{(d)} \rangle = \{ m_1 k^{(1)} + \dots + m_d k^{(d)} : m_1, \dots, m_d \in \mathbb{Z} \}; \text{ llavors } d = \dim M.$$

Els canvis de bate es fan a través d'una matriu $d \times d$ amb $\det = \pm 1$.

Def. M és primitiu (o maximal) si no hi ha cap altre mòdul M' , de la mateixa
dimensió que M , amb $M' \neq M$.

Tenim: M primitiu \Leftrightarrow [si $sk \in M$, $s \in \mathbb{Z} \setminus \{0\} \Rightarrow k \in M$]

Ex.; Donat $\lambda \in \mathbb{R}^n$, M_λ sempre és primitiu.

El mòdul $M = \langle (2,0), (0,3) \rangle \subset \mathbb{Z}^2$ no és primitiu.

Propietat. Si M és un mòdul primitiu, tota bate $k^{(1)}, \dots, k^{(d)}$ de M es pot ampliar
a una bate de \mathbb{Z}^n .

En altres paraules, \exists una matriu R , $n \times n$ (amb coef. enters), $\det R = 1$,
que té $k^{(1)}, \dots, k^{(d)}$ com a d primeres files.

Freqüències diofàntiques

• Def. Direm que un vector $\omega \in \mathbb{R}^n$ és δ, γ -diofàntic ($\delta, \gamma > 0$ donats)

si es compleixen les desigualtats

$$|\langle k, \omega \rangle| \geq \frac{\gamma}{|k|^\delta} \quad \forall k \in \mathbb{Z}^n \setminus \{0\}.$$

(es crivim $|k| = |k_1| + \dots + |k_n|$, però també es poden considerar altres normes)

Es tracta d'una condició de tipus aritmètic que assegura que el vector ω es troba "prou lluny de resonàncies", evitant que els petits divisors $\langle k, \omega \rangle$ siguin "massa petits".

Definim els conjunts $\Omega(\delta, \gamma) = \{ \text{vectors } \delta, \gamma\text{-diofàntics de } \mathbb{R}^n \}$

$$\Omega(\delta) = \bigcup_{\gamma > 0} \Omega(\delta, \gamma).$$

Proposició

(a) $\Omega(\delta) = \emptyset$ si $\delta < n-1$.

(b) $\Omega(n-1) \neq \emptyset$ i té mesura 0

(c) $\Omega(\delta)$ té mesura total si $\delta > n-1$,

$$\text{mes}((\mathbb{R}^n \setminus \Omega(\delta, \gamma)) \cap B_R) \leq C(\delta) \cdot R^{n-1} \cdot \gamma$$

Per provar l'apartat (a), es pot considerar $\alpha = \left(\frac{\omega_1}{\omega_n}, \dots, \frac{\omega_{n-1}}{\omega_n} \right) \in \mathbb{R}^{n-1}$ (suposant $\omega_n \neq 0$), i aplicar al vector α un teorema de Dirichlet sobre aproximacions successives (vegen [Lochak M, ap. 4], [Schmidt]).

L'apartat (b) és més difícil de provar, vegeu [Cassels].

El següent raonament permet provar l'apartat (c):

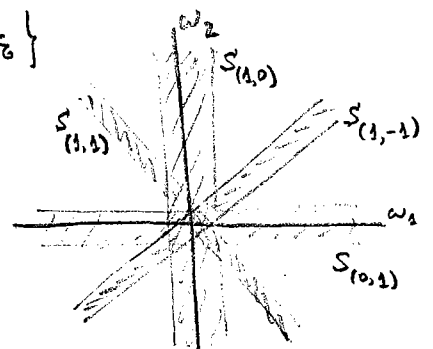
$$\mathbb{R}^n \setminus \Omega(\delta, \gamma) = \bigcup_{k \in \mathbb{Z}^n \setminus \{0\}} S_k, \text{ essent } S_k = \left\{ \omega : |\langle k, \omega \rangle| < \frac{\gamma}{|k|^\delta} \right\}$$

Cada conjunt S_k és una "banda resonant" al voltant

de l'hiperpla $\langle k, \omega \rangle = 0$, d'amplada $\frac{2\gamma}{|k|^\delta \cdot |k|_2} \sim \frac{\gamma}{|k|^{\delta+1}}$.

Fent la intersecció amb una bola de radi R , resulta:

$$\text{mes}(S_k \cap B_R) \sim R^{n-1} \frac{\gamma}{|k|^{\delta+1}}$$



$$\text{Lavors, } \text{mes}((\mathbb{R}^n \setminus \Omega(\delta, \gamma)) \cap B_R) \leq \sum_{k \in \mathbb{Z}^n \setminus \{0\}} \text{mes}(S_k \cap B_R) \sim R^{n-1} \gamma \sum_{k \in \mathbb{Z}^n \setminus \{0\}} \frac{1}{|k|^{\delta+1}} \sim$$

$$\sim R^{n-1} \gamma \sum_{j=1}^{\infty} \frac{1}{j^{\delta-n+2}} = C(\delta) \cdot R^{n-1} \cdot \gamma \quad \left[\begin{array}{l} \text{usen:} \\ \text{card} \{k \in \mathbb{Z}^n : |k| = j\} \sim j^{n-1} \end{array} \right]$$

sumable
si $\delta > n-1$

Observem que si $\delta > n-1$ i δ és prou petít, el conjunt $\Omega(\delta, \delta)$ té mesura relativa $1-O(\delta)$ però no conté cap subconjunt obert (ja que $\Omega(\delta, \delta) \cap \mathbb{Q}^n = \emptyset$); es diu que $\Omega(\delta, \delta)$ és un conjunt de tipus cantorà.

Entre les condicions perquè un vector sigui "prou lluny de racionals", les condicions diofàntiques que hem definit són les més assequibles, però n'hi ha de més generals, com la condició de Bryuno (vegem p.ex. [Bryuno71]).

- En el cas 2-dimensional, tenim: $\omega = (\omega_1, \omega_2)$ no resonant $\Leftrightarrow \alpha = \frac{\omega_1}{\omega_2}$ irracional. Podem donar condicions diofàntiques sobre α per tal que es trobi "prou lluny dels racionals", definint:

$$\Delta(\delta, \delta) = \left\{ \alpha \in \mathbb{R} : \left| \alpha - \frac{p}{q} \right| \geq \frac{\delta}{q^{\delta+1}} \quad \forall p, q \in \mathbb{Z}, q > 0 \right\}$$

$$\Delta(\delta) = \bigcup_{\delta > 0} \Delta(\delta, \delta).$$

Es compleix: $\omega = (\omega_1, \omega_2) \in \Omega(\delta) \Leftrightarrow \alpha = \frac{\omega_1}{\omega_2} \in \Delta(\delta)$ (suposant $\omega_2 \neq 0$).

En aquest cas, el conjunt $\Delta(1)$ té mesura 0, i $\Delta(\delta)$ té mesura total per a $\delta > 1$.

Es pot provar que $\Delta(1)$ conté tots els irracionals quadràtics (arrels de polinomis de 2^{on} grau amb coef. enters).

Tot això té una estreta relació amb la teoria de fraccions contínues (vegem p.ex. [Lang]).

Donat $\alpha \in \mathbb{R}^+$, podem considerar el seu desenvolupament en fracció contínua:

$$\alpha = [a_0; a_1, a_2, a_3, \dots] = a_0 + \frac{1}{a_1 + \frac{1}{a_2 + \frac{1}{a_3 + \dots}}}, \quad a_j \in \mathbb{Z}.$$

Si α és racional, el desenvolupament és finit.

Si α és irracional quadràtic, el desenvolupament és periòdic.

Truncant el desenvolupament podem obtenir aproximacions racionals d'un irracional α :

$$[a_0; a_1, a_2, \dots, a_j] = \frac{p_j}{q_j} \text{ (irreductible)}$$

Podem calcular els p_j, q_j mitjançant fórmules recurrents, i p_j/q_j és el nombre racional que millor aproxima α , entre tots els p/q amb $q \leq q_j$. De fet, es compleix la desigualtat

$$\left| \alpha - \frac{p_j}{q_j} \right| < \frac{1}{q_j q_{j+1}}, \text{ que implica que } \lim_{j \rightarrow \infty} \frac{p_j}{q_j} = \alpha. \text{ Aquesta desigualtat ens dona}$$

el teo. de Dirichlet (esmentat abans) en el cas $n=2$, i permet deduir que $\Delta(\delta) = \emptyset$ si $\delta < 1$.

Dos nombres $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ s'anomenen "equivalents" si $\beta = \frac{a\alpha + b}{c\alpha + d}$,

amb $a, b, c, d \in \mathbb{Z}$, $ad - bc = \pm 1$. En termes de fraccions contínues,

$\alpha = [a_0; a_1, a_2, \dots]$ i $\beta = [\beta_0; \beta_1, \beta_2, \dots]$ són "equivalents" si i només si

les fraccions contínues coincideixen a partir de cert terme, és a dir,

$$\exists j_1, j_2 : a_{j_1 + i} = b_{j_2 + i} \quad \forall i \geq 0.$$

Fixant $\delta = 1$, es pot veure que els nombres $\alpha \in \Delta(1)$ que admeten γ màxima (i, per tant, són els més mal aproximables per racionals)

són el nombre d'or $\frac{\sqrt{5}-1}{2} = [0; 1, 1, 1, \dots]$ i els seus equivalents

$\beta = [b_0; b_1, b_2, \dots, b_k, 1, 1, 1, \dots]$, anomenats "nombres nobles". Aquests nombres satisfan la condició dielítica amb la constant (asimptòtica) $\gamma = \frac{1}{\sqrt{5}}$.

Per a qualsevol altre nombre $\alpha \in \Delta(1)$, es té $\gamma \leq \frac{1}{\sqrt{8}}$.

(vegeu [Lochak92] per a més informació).

• Fites de la solució de l'equació homològica.

La condició dielítica ens dona un control quantitatiu dels petits divisors $\langle k, \omega \rangle$, que permet fitar la solució de l'eq. homològica en alguna domini complex.

Considerem una banda o entorn complex de \mathbb{T}^n , d'amplada ρ :

$$U_\rho = \left\{ \phi = (\phi_1, \dots, \phi_n) : \operatorname{Re} \phi \in \mathbb{T}^n, |\operatorname{Im} \phi_j| < \rho \quad \forall j=1, \dots, n \right\}$$

Donada $F: U_\rho \rightarrow \mathbb{C}$ analítica (2π -periòdica en $\phi_j, \forall j=1, \dots, n$), definim

la norma $\|F\|_\rho = \sup_{\phi \in U_\rho} |F(\phi)|$ (la suposarem $< \infty$).

Signi $\omega \in \mathbb{R}^n$ no ressonant. Suposem que la funció F té mitjana nul·la:

$$\bar{F} = \int_{\mathbb{T}^n} F(\phi) d\phi_1 \dots d\phi_n = 0. \quad \text{Lavors podem plantejar l'eq. homològica (una EDP lineal)}$$

$$\left\langle \omega, \frac{\partial W}{\partial \phi} \right\rangle = F \quad (1)$$

Nota: Estem considerant el cas no ressonant ($dW=0$). La "forma normal" d'una funció $F(\phi)$ és $F_0 = \bar{F}$, que en aquest cas s'anul·la i per això no hem de considerar la "pet ressonant" a l'eq. (1)

Lema de petits divisors

Siguien $\omega \in \Omega(\sigma, \delta)$, i $F(\phi)$ analítica sobre \mathcal{U}_p amb $\bar{F} = 0$. Aleshores, donat $0 < \delta < p$ l'eq. homològica (1) té una solució $w(\phi)$, analítica sobre $\mathcal{U}_{p-\delta}$, que compleix

$$\|w\|_{p-\delta} \leq \frac{C(\sigma, n)}{\delta \cdot \delta^{\frac{n}{2}}} \|F\|_p$$

"Prova" (parcial).

* Formalment, podem resoldre (1) en termes dels coeficients de Fourier:

$$\text{Si } F(\phi) = \sum_{k \in \mathbb{Z}^n, k \neq 0} F_k e^{i\langle k, \phi \rangle}, \text{ obtenim } w(\phi) = \sum_{k \in \mathbb{Z}^n, k \neq 0} W_k e^{i\langle k, \phi \rangle}$$

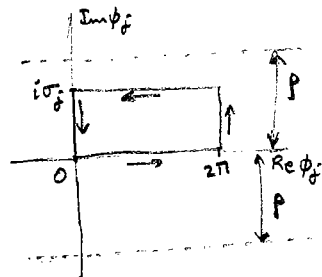
$$\text{amb els coeficients } W_k = \frac{F_k}{i\langle k, \omega \rangle}, k \neq 0.$$

* Decreixement exponencial dels coeficients:

$$\text{comprovem que } |F_k| \leq \|F\|_p \cdot e^{-|k|p}, \forall k \in \mathbb{Z}^n.$$

$$F_k = \frac{1}{(2\pi)^n} \int_{\mathbb{T}^n} F(\phi) e^{-i\langle k, \phi \rangle} d\phi = \frac{1}{(2\pi)^n} \int_{\mathbb{T}^n} F(\phi + i\sigma) e^{-i\langle k, \phi + i\sigma \rangle} d\phi = \frac{e^{\langle k, \sigma \rangle}}{(2\pi)^n} \int_{\mathbb{T}^n} F(\phi + i\sigma) e^{-i\langle k, \phi \rangle} d\phi$$

$$\left[\begin{array}{l} \text{esent } \sigma = (\sigma_1, \dots, \sigma_n), \\ |\sigma_1|, \dots, |\sigma_n| < p. \end{array} \right.$$



$$\text{Dedim } |F_k| \leq \|F\|_p \cdot e^{\langle k, \sigma \rangle}, \text{ sempre que } |\sigma_1|, \dots, |\sigma_n| < p.$$

$$\text{Escollint } \sigma_j = -\text{sgn}(k_j) b p, \text{ obtenim } |F_k| \leq \|F\|_p \cdot e^{-|k|b p} \forall b < 1, \text{ i només cal fer } b \rightarrow 1.$$

* Trobem una fita exponencial per als coeficients de la solució:

$$|W_k| = \frac{|F_k|}{|k\langle k, \omega \rangle|} \leq \frac{\|F\|_p}{\delta} \cdot |k|^{\frac{n}{2}} \cdot e^{-|k|p} \leq \frac{A(\delta)}{\delta \delta^{\frac{n}{2}}} \|F\|_p \cdot e^{-|k|(p-\delta)}, \text{ esent } 0 < \delta < p \text{ donat.}$$

$$\text{Hem usat: si } x = |k| \geq 0, f(x) = x^{\frac{n}{2}} e^{-\delta x} \text{ té com a valor màxim } f\left(\frac{x}{\delta}\right) = \left(\frac{x}{\delta}\right)^{\frac{n}{2}} = \frac{A(\delta)}{\delta^{\frac{n}{2}}}$$

* Sumem, però aplicant la fita anterior amb $\delta/2$ en lloc de δ :

$$\|w\|_{p-\delta} \leq \sum_{k \in \mathbb{Z}^n, k \neq 0} |W_k| e^{-|k|(p-\delta)} \leq \frac{A(\delta)}{\delta (\delta/2)^{\frac{n}{2}}} \|F\|_p \sum_{k \in \mathbb{Z}^n, k \neq 0} e^{-|k|\delta/2} \leq \frac{C(\sigma, n)}{\delta \delta^{\frac{n}{2}}} \|F\|_p,$$

$$\text{fent servir que } \sum_{k \in \mathbb{Z}^n, k \neq 0} e^{-|k|\delta/2} \leq 2^n \sum_{k_1, \dots, k_n \geq 0} e^{-k_1 \delta/2} \dots e^{-k_n \delta/2} = \left(2 \sum_{j=0}^{\infty} e^{-j\delta/2} \right)^n = \left(\frac{2}{1 - e^{-\delta/2}} \right)^n \leq \frac{B(n)}{\delta^n}$$

(en realitat hem suposat δ prou petit)

Nota. Hem obtingut l'exponent $\frac{n}{2} + n$, però hem considerat que tots els denominadors $|k\langle k, \omega \rangle|$ podrien ser tan petits com ho permet la condició diofàntica, quan això només passa per unes poques k . Per obtenir l'exponent òptim $\frac{n}{2}$, cal tenir en compte la proporció de denominadors $|k\langle k, \omega \rangle|$ que realment són "petits divisors" (vegeu [Rüssmann 75] o també [Salamon 04]).

Estabilitat efectiva.

- Considerem un hamiltonià quasi-integrable, amb n graus de llibertat, en variables acció - angle:

$$H(\phi, I) = h(I) + f(\phi, I), \quad \|f\| = \varepsilon.$$

$$(\phi, I) \in \mathbb{T}^n \times G, \quad G \subset \mathbb{R}^n.$$

Les equacions hamiltonianes són

$$\begin{cases} \dot{\phi} = \omega(I) + \frac{\partial f}{\partial I}(\phi, I), \\ \dot{I} = -\frac{\partial f}{\partial \phi}(\phi, I) \end{cases}$$

amb $\omega(I) = \nabla h(I)$. Com que $\dot{I} = O(\varepsilon)$, l'evolució de les variables d'acció $I(t)$ serà lenta, però això no impedeix que puguem existir trajectòries inestables (en el sentit que podem tenir $|I(t) - I^0| = O(1)$ per a t prou gran, encara que ε sigui petita). Aquest fenomen rep el nom de difusió d'Arnold.

El teorema de Nekhoroshev dona un confinament de les variables d'acció durant un temps exponencialment gran respecte el paràmetre ε . D'aquesta manera, podem parlar d'estabilitat efectiva, ja que la possible inestabilitat només es manifesta a temps molt grans.

En línies generals, el teorema s'enuncia així:

Suposem certa hipòtesi de tipus geomètric sobre h . Aleshores, si $\varepsilon \leq \varepsilon_0$ i per a tota condició inicial $(\phi^0, I^0) \in \mathbb{T}^n \times G$,

$$|I(t) - I^0| \leq r_0 \varepsilon^b \quad \forall |t| \leq T_0 e^{(\varepsilon_0/\varepsilon)^a},$$

essent $a, b, \varepsilon_0, r_0, T_0 > 0$ constants.

- Steepness i quasi-convexitat. La hipòtesi de tipus geomètric que cal imposar en el teo. de Nekhoroshev permet assegurar l'estabilitat prop de ressonàncies, ja que en principi les zones resonants poden constituir la principal font d'inestabilitat.

A la prova original [Nekhoroshev 77], s'imposa una hipòtesi d'escarpament o steepness molt general. Entre les funcions escarpades, s'inclouen les quasi-convexes (i entre aquestes les convexes), per a les quals la prova del teo. de Nekhoroshev esdevé més simple (vegen p.ex. [Benettin 66][Benettin 86]).

Def La funció h és quasi-convexa en el domini $G \subset \mathbb{R}^n$ si,

$$\text{per a tot } I \in G, \quad \langle \omega(I), v \rangle = 0 \Rightarrow v^T D^2 h(I) v \neq 0,$$

essent $\omega = \nabla h$ (és a dir, $D^2 h(I)$ definida positiva o negativa sobre l'hiperpla $\langle \omega(I) \rangle^\perp \subset \mathbb{R}^n$, $\forall I \in G$).

És fàcil comprovar:

h quasiconvexa \Leftrightarrow les seves hipersuperfícies de nivell són convexes en tots els seus punts (contacte d'ordre 2 amb l'hiperplà tangent).

La quasiconvexitat és una condició genèrica per a $n=2$, però no per a $n \geq 3$.

En canvi, la condició de steepness és genèrica per a qualsevol n . Ve a imposar, en tot punt $I \in \mathbb{G}$, una fita inferior per a la curvatura (ordre ≥ 2) de les hipersuperfícies de nivell respecte qualsevol pla que passi per I (vegen [Nekhoroshev 77], [Niederman 04], i també [Lochak M, ap. 9] per a comentaris).

- Les constants $a, b > 0$ s'anomenen en exponents d'estabilitat, i convé que siguin el més grans possible.

Per al cas quasiconvex, han estat obtinguts els exponents $a = b = \frac{1}{2n}$ (vegen [Lochak N 92, Pöschel 93]). Precisament, una conjectura de Chirikov havia establert abans que l'exponent $a = 1/2n$ és l'òptim ([Chirikov 79]).

En el cas de steepness, els exponents d'estabilitat a i b han estat obtinguts a [Niederman 04].

Com a referència general sobre fites exponencials en hamiltonians quasi-integrables, vegeu [Gaspard 03].

- La prova del teorema de Nekhoroshev es divideix habitualment en dues parts, analítica i geomètrica.
 - Part analítica. Fixat un mòdul de restoracions M , es construeix en una regió adequada una forma normal fins ordre $N = N(\varepsilon)$, que tendeix a ∞ per a $\varepsilon \rightarrow 0$, obtenint una resta exp. petita resp. ε .
 - Part geomètrica. Es divideix l'espai de paràmetres G en regions associades a cada mòdul de restoracions M . Per a cada mòdul M , la f.n. truncada depèn de combinacions $\langle k, \phi \rangle$ amb $k \in M$, i per tant $I(t)$ es mou sobre el pla $\Pi_M(I^0)$ (en la direcció del subespai vectorial generat per M), o prop d'ell si afegim la resta. Llavors la quasiconvexitat (o la condició de steepness) permet fixar el desplaçament al llarg d'aquest pla. En el cas $M=0$, tot això no és necessari ja que el pla es redueix al punt I^0 (de fet, a un entorn quan afegim la resta).

- Notes
- 1) Per obtenir un temps d'estabilitat exp. gran en ε , cal tenir una fita exp. petita de la resta, però això no és una funció analítica de ε . Si truncuem el procés a un ordre fixat N (d'acord amb la teoria clàssica de pertorbacions) només podem obtenir un temps $\sim 1/\varepsilon^N$. Com que el procés no convergeix quan $N \rightarrow \infty$, per millorar les fites hem de prendre $N = N(\varepsilon)$.
 - 2) El teo. de Nekhoroshev no ens diu que $I(t)$ sigui exp. petita, sinó que dona una fita de $|I(t) - I^0|$, vàlida durant un temps gran i compatible amb $I = O(\varepsilon)$.

- Un altre cas per al qual es poden donar fites d'estabilitat efectiva és el d'una pertorbació d'un sistema d'oscil·ladors harmònics:

$$H(\phi, I) = \langle \omega, I \rangle + f(\phi, I), \quad (1)$$

on el vector de freqüències ω és diaplàntic. Suposem f analítica sobre un entorn complex de $\mathbb{T}^n \times \mathbb{G}$, que escrivem $A_\rho = \mathcal{U}_\rho \times \mathcal{V}_\rho$, estent

\mathcal{U}_ρ = banda complexa al voltant de \mathbb{T}^n , d'amplada ρ ,

$$\mathcal{V}_\rho = \{ I \in \mathbb{E}^n : \|I - I'\| < \rho \text{ per algun } I' \in \mathbb{G} \}$$

(usen la norma del màxim: $\|x\| = \|x\|_\infty$),

i definim la norma $\|f\|_\rho = \sup_{(\phi, I) \in A_\rho} |f(\phi, I)|$

Teorema. Considerem el hamiltonià (1), on ω és δ, γ -diaplàntic i

f és analítica sobre $A_\rho \supset \mathbb{T}^n \times \mathbb{G}$; escrivim $\varepsilon = \|f\|_\rho$. Aleshores, si $\varepsilon \leq \varepsilon_0$ i per a tota condició inicial $(\phi^0, I^0) \in \mathbb{T}^n \times \mathbb{G}$,

$$\|I(t) - I^0\| \leq r_0 \varepsilon^b \quad \forall |t| \leq T_0 e^{(E_0/\varepsilon)^a}, \quad a = b = \frac{1}{3+2},$$

estent $\varepsilon_0, r_0, T_0 > 0$ constants (depenents de $\delta, \eta, \rho, \gamma$).

Prova. Partint de $\Gamma^{(0)} = 0, R^{(0)} = f$, a partir de hamiltonians generadors $W^{(m)}$ anirem construint transformacions simplèctiques $\Phi^{(m)}$ de manera que

$$H^{(m)} = H^{(m-1)} \circ \Phi^{(m)} = \underbrace{h(I) + \Gamma^{(m)}(I)}_{\text{en forma normal respecte a } \omega = 0} + R^{(m)}(\phi, I), \quad h(I) = \langle \omega, I \rangle$$

(ω no resonant)

Per desmuntar cada pas $m = 1, 2, \dots$, partim d'un hamiltonià de la forma $H = h + \Gamma + R$, i considerem un hamiltonià generador W definit com a solució de

l'eq. homològica $\langle \omega, \frac{\partial W}{\partial \phi}(\phi, I) \rangle = R(\phi, I) - \bar{R}(I),$

estent $\bar{R}(I)$ la mitjana de $R(\phi, I)$ sobre $\phi \in \mathbb{T}^n$. Prenent $\Phi = \Phi_1$ com el flux temps 1 associat a W , obtenim un nou hamiltonià $H^* = H \circ \Phi = h + \Gamma^* + R^*$,

amb $\Gamma^* = \Gamma + \bar{R}$

$$R^* = -\int_0^1 (1-\beta) \{R - \bar{R}, W\} \circ \Phi_\beta d\beta + \int_0^1 \{\Gamma + R, W\} \circ \Phi_\beta d\beta, \quad (2)$$

on Φ_β és el flux temps β de W . Hem usat: $\{h, W\} = -\langle \omega, \frac{\partial W}{\partial \phi} \rangle = -(R - \bar{R})$

(vegen l'apuntat dedicat a formes normals de hamilt. quasi-integrables)

Suposant H analític sobre el domini complex A_ρ , a partir de $\|R\|_\rho$ volem obtenir una fita de $\|R^*\|_{\rho-\delta}$, per a $\delta > 0$ donada (reduir una mica el domini complex)

* Desigualtats de Cauchy. Si F és analític sobre A_ρ ,

$$\left\| \frac{\partial F}{\partial \bar{z}} \right\|_{\rho-\delta} \leq \frac{\|F\|_\rho}{\delta}, \quad \left\| \frac{\partial F}{\partial z} \right\|_{\rho-\delta} \leq \frac{\|F\|_\rho}{\delta}$$

Es basen en la propietat següent de les funcions analítiques:
per a una funció $F(z)$, d'una variable complexa,

$$\frac{1}{s!} F^{(s)}(z^*) = \frac{1}{2\pi i} \int_{|z-z^*|=\delta} \frac{F(z)}{(z-z^*)^{s+1}} dz, \quad \text{i per tant } \|F^{(s)}\|_{\rho-\delta} \leq \frac{s!}{\delta^s} \|F\|_\rho.$$

En general, per a una funció $F(z_1, \dots, z_m)$ de m variables complexes,

$$\left\| \frac{\partial^s F}{\partial z_1^{s_1} \dots \partial z_m^{s_m}} \right\|_{\rho-\delta} \leq \frac{s_1! \dots s_m!}{\delta_1^{s_1} \dots \delta_m^{s_m}} \|F\|_\rho \quad (\text{en el nostre cas, prenem } \delta_1 = \dots = \delta_m)$$

* Parèntesi de Poisson. Donades F, G analítiques sobre A_ρ ,

$$\| \{F, G\} \|_{\rho-\delta} \leq \sum_{j=1}^n \left\| \frac{\partial F}{\partial \bar{z}_j} \frac{\partial G}{\partial z_j} - \frac{\partial F}{\partial z_j} \frac{\partial G}{\partial \bar{z}_j} \right\|_{\rho-\delta} \leq \frac{2n}{\delta^2} \|F\|_\rho \|G\|_\rho.$$

* Fita del flux. Donat un camp vectorial X , amb $\|X\|_\rho \leq \delta$, (màxim dels components)

tenim $\Phi_\delta: A_{\rho-12\delta} \rightarrow A_\rho$, amb $\|\Phi_\delta - \text{id}\|_{\rho-12\delta} \leq 12\delta \|X\|_\rho$, $\Phi_\delta(A_{\rho-12\delta}) \supset A_{\rho-212\delta}$.

En efecte; com que $\frac{d}{d\delta} \Phi_\delta(z) = X(\Phi_\delta(z))$ deduirem que $|\Phi_\delta(z) - z| \leq 12\delta \|X\|_\rho \leq 12\delta^2$

mentre tinguem $\Phi_\delta(z) \in A_\rho$, cosa que es complirà si $z \in A_{\rho-12\delta}$.

La inclusió ve de considerar el flux invers $\Phi_{-\delta}$.

A partir d'aquests resultats tècnics, obtenim les fites per a un pas de f_n dividint la reducció δ en 3 parts.

Pel lema de petits divisors,

$$\|W\|_{\rho-\delta/3} \leq \frac{C}{\delta^{(2/3)\delta}} \|R - \bar{R}\|_\rho \leq \frac{2 \cdot 3^\delta \cdot C}{\delta \delta^\delta} \|R\|_\rho, \quad C = C(\delta, n)$$

Tenim $\|W\|_{\rho-\delta/3} \leq \frac{\delta^2}{9}$ si supotem $\|R\|_\rho \leq \frac{\delta \delta^{\delta+2}}{2 \cdot 3^{\delta+2} C}$.

Llavors el camp hamiltonià $X_W = \left(\frac{\partial W}{\partial \bar{z}}, -\frac{\partial W}{\partial z} \right)$ té la fita $\|X_W\|_{\rho-2\delta/3} \leq \frac{3}{\delta} \|W\|_{\rho-\delta/3} \leq \frac{\delta}{3}$,

i per al flux Φ_δ , $0 \leq \delta \leq 1$, tenim $\Phi_\delta: A_{\rho-\delta} \rightarrow A_{\rho-2\delta/3}$ amb $\|\Phi_\delta - \text{id}\|_{\rho-\delta} \leq \frac{\delta}{3}$.

amb $\|\Phi_\delta - \text{id}\|_{\rho-\delta} \leq \|X_W\|_{\rho-2\delta/3} \leq \frac{2 \cdot 3^{\delta+1} C}{\delta \delta^{\delta+1}} \|R\|_\rho$.

A partir de les fórmules (2), també tenim:

$$\|\Gamma^*\|_{\rho} \leq \|\Gamma\|_{\rho} + \|\bar{R}\|_{\rho} \leq \|\Gamma\|_{\rho} + \|R\|_{\rho}.$$

$$\|R^*\|_{\rho-\delta} \leq \int_0^1 (1-\beta) \|\{R-\bar{R}, W\} \circ \Phi_{\beta}\|_{\rho-\delta} + \int_0^1 \|\{\Gamma+R, W\} \circ \Phi_{\beta}\|_{\rho-\delta} d\beta \leq$$

$$\leq \frac{1}{2} \|\{R-\bar{R}, W\}\|_{\rho-\frac{2\delta}{3}} + \|\{\Gamma+R, W\}\|_{\rho-\frac{2\delta}{3}} \leq \dots$$

$$\leq \frac{2n}{\delta^2} \left(\frac{1}{2} \|R-\bar{R}\|_{\rho-\frac{\delta}{3}} + \|\Gamma+R\|_{\rho-\frac{\delta}{3}} \right) \cdot \|W\|_{\rho-\frac{\delta}{3}} \leq \frac{4n \cdot 3^{\delta} C}{\delta^{\delta+2}} (\|\Gamma\|_{\rho-\frac{\delta}{3}} + 2\|R\|_{\rho-\frac{\delta}{3}}) \|R\|_{\rho}.$$

En resum (i simplificant una mica), donat $H = h + \Gamma + R$ analític sobre A_{ρ} ,

amb $\|R\|_{\rho} \leq \frac{\delta \delta^{\delta+2}}{\tilde{C}}$, existeix $\Phi: A_{\rho-\delta} \rightarrow A_{\rho}$ simplèctica, $\|\Phi - id\|_{\rho-\delta} \leq \frac{\tilde{C}}{\delta \delta^{\delta+1}} \|R\|_{\rho}$,

tal que $H \circ \Phi = h + \Gamma^* + R^*$ complexa: $\|\Gamma^*\|_{\rho} \leq \|\Gamma\|_{\rho} + \|R\|_{\rho}$, $\Phi(A_{\rho-\delta}) \supset A_{\rho-2\delta}$,

$$\|R^*\|_{\rho} \leq \frac{\tilde{C}}{\delta \delta^{\delta+2}} (\|\Gamma\|_{\rho} + \|R\|_{\rho}) \|R\|_{\rho},$$

estent $\tilde{C} = \tilde{C}(\delta, n) = 8n \cdot 3^{\delta+2} C(\delta, n)$ una constant.

Ara considerem això com el pas m del procés iteratiu, escollint una successió de

reduccions δ_m . En el pas m , partim de $H^{(m-1)} = h + \Gamma^{(m-1)} + R^{(m-1)}$ analític sobre $A_{\rho_{m-1}}$

i obtenim $\Phi^{(m)}$ simplèctica, $H^{(m)} = H^{(m-1)} \circ \Phi^{(m-1)} = h + \Gamma^{(m)} + R^{(m)}$ analític sobre A_{ρ_m} , $\rho_m = \rho_{m-1} - \delta_m$.

(comencem amb $\rho_0 = \rho$). Anomenant $a_m = \|\Gamma^{(m)}\|_{\rho_m}$, $\varepsilon_m = \|R^{(m)}\|_{\rho_m}$, tenim:

$$\begin{cases} a_0 = 0, & \varepsilon_0 = \varepsilon \\ a_m \leq a_{m-1} + \varepsilon_{m-1} \\ \varepsilon_m \leq \frac{\tilde{C}}{\delta_m^{\delta_m+2}} (a_{m-1} + \varepsilon_{m-1}) \varepsilon_{m-1} \end{cases} \quad \|\Phi^{(m)} - id\|_{\rho_m} \leq \frac{\tilde{C}}{\delta_m^{\delta_m+1}} \varepsilon_{m-1}$$

$$\text{mentre es compleixi } \varepsilon_{m-1} \leq \frac{\delta_m^{\delta_m+2}}{\tilde{C}}.$$

Si intentem fer $m \rightarrow \infty$, cal prendre $\delta_m \rightarrow 0$ i llavors no podem aconseguir $\varepsilon_m \rightarrow 0$.

De fet, s'observa que inicialment ε_m decreix, i després torna a créixer (procés semi-convergent).

Farem doncs un nombre finit de passos, $m = 1, \dots, N$, amb N a escollir per tal que ε_N sigui mínima.

Prenem $\delta_m = \rho/2N$, $m = 1, \dots, N$, i així ρ_m decreix de ρ fins a $\rho/2$.

Volem que, si escollim $N=N(\epsilon)$ adequadament, es compleixin

les desigualtats:

$$\begin{cases} \epsilon_m \leq \left(1 + \frac{1}{e} + \dots + \frac{1}{e^{m-1}}\right) \epsilon \leq 2\epsilon \\ \epsilon_m \leq \frac{\epsilon}{e^m}, \quad m=0, \dots, N. \end{cases}$$

Per a $m=0$ és cert; per inducció suposem-ho cert per a $m-1$, i vejem-ho per a m .

En cada pas cal imposar $\epsilon_{m-1} \leq \frac{\delta(P/2N)^{\delta+2}}{\tilde{c}}$, i obtenim $\epsilon_m \leq \frac{\tilde{c}}{\delta(P/2N)^{\delta+2}} \cdot 2\epsilon \cdot \epsilon_{m-1} \leq \frac{\epsilon_{m-1}}{e}$.

Aquestes desigualtats es compliran si:

$$\epsilon \leq \frac{\delta(P/2N)^{\delta+2}}{2e\tilde{c}} = \frac{c_0}{(N/2)^{\delta+2}}$$

essent $c_0 = c_0(z, n, p, \delta) = \frac{\delta(P/4)^{\delta+2}}{2e\tilde{c}(z, n)}$.

Per tant, hem d'escollir $N=N(\epsilon) \leq 2 \cdot \left(\frac{c_0}{\epsilon}\right)^{1/(\delta+2)}$, p. ex. $N = \left\lceil 2 \left(\frac{c_0}{\epsilon}\right)^{1/(\delta+2)} \right\rceil \geq \left(\frac{c_0}{\epsilon}\right)^{1/(\delta+2)}$

(si $c_0/\epsilon \geq 1$)

i llavors obtenim:

$$\epsilon_N \leq \frac{\epsilon}{e^N} \leq \epsilon e^{-(c_0/\epsilon)^{1/(\delta+2)}} \quad (*)$$

resta exponencialment petita res p. ϵ .

Escrivint $\Psi^{(N)} = \Phi^{(1)} \circ \dots \circ \Phi^{(N)}$, tenim $\Psi^{(N)}: A_{p/2} \rightarrow A_p$, $\Psi^{(N)}(A_{p/2}) \supset A_p \supset \Pi^n \times G$.

$$\|\Psi^{(N)} - id\|_{p/2} \leq \sum_{m=1}^N \|\Phi^{(m)} - id\|_{p_m} \leq \sum_{m=1}^N \frac{\tilde{c}}{\delta(P/2N)^{\delta+1}} \epsilon_{m-1} \leq \frac{\tilde{c}(N/2)^{\delta+1}}{\delta(P/4)^{\delta+1}} \cdot 2\epsilon \leq c'_0 \cdot \epsilon^{1/(\delta+2)} \leq \rho/6$$

si ϵ prou petit, $c'_0 = c'_0(z, n, p, \delta)$. (**)

$$\left[\begin{aligned} \Psi^{(N)}(z) &= (\Phi^{(1)} \circ \Phi^{(2)} \circ \dots \circ \Phi^{(N)})(z) - \Phi^{(2)} \circ \dots \circ \Phi^{(N)}(z) + \dots + \\ &+ (\Phi^{(N-1)} \circ \Phi^{(N)}(z) - \Phi^{(N)}(z)) + (\Phi^{(N)}(z) - z) \end{aligned} \right]$$

on hem usat la def. de $N(\epsilon)$.

Així tenim: $H^{(N)} = H \circ \Psi^{(N)} = \langle \omega, I \rangle + \Gamma^{(N)}(I) + R^{(N)}(\phi, I)$, amb la fita(*) per a $R^{(N)}$.

Donada una trajectòria $z(t) = (\phi(t), I(t))$ de H , amb qualsevol condició inicial $z^0 = (\phi^0, I^0) \in \Pi^n \times G$, escrivim $z(t) = \Psi^{(N)}(z^*(t))$, amb $z^*(0) \in A_{p/6}$, $z^*(t) \in A_{p/3}$, $z(t) \in A_{p/2}$, i fitem:

$$|I(t) - I^0| \leq \underbrace{|I(t) - I^*(t)|}_{(**)} + \underbrace{|I^*(t) - I^*(0)|}_{(**)} + |I^*(0) - I^0|$$

ho fitem per: $I^*(t) = -\frac{\partial R^{(N)}}{\partial \phi}(z^*(t)) \Rightarrow |I^*(t) - I^*(0)| \leq |t| \cdot \left\| \frac{\partial R^{(N)}}{\partial \phi} \right\|_{p/3} \leq |t| \cdot \frac{\|R^{(N)}\|_{p/2}}{p/6} \leq |t| \cdot \frac{6}{p} \epsilon \cdot e^{-(c_0/\epsilon)^{1/(\delta+2)}} \leq (**),$ si $|t| \leq T_0 \cdot e^{(c_0/\epsilon)^{1/(\delta+2)}}$;
 i per a petits valors de t també s'assegura que $z^*(t) \in A_{p/3}$.

Nota

Els exponents $a = b = \frac{1}{3+2}$ per a una pertorbació d'un sistema d'oscil·ladors harmònics, es poden millorar amb una prova més sofisticada.

Així, es poden obtenir els exponents $a = \frac{1}{3+1}$, $b = 1$ fitant directament els camps vectorials hamiltonians en comptes de les funcions hamiltonianes (així s'evita utilitzar tantes vegades les desigualtats de Cauchy), i considerant diferents reduccions de domini en els angles i les accions; vegeu [Fassò 90].

• Estabilitat efectiva prop d'un punt d'equilibri el·líptic.

Recordem que en aquest cas el hamiltonià es pot escriure en la forma

$$H(q, p) = \sum_{m=0}^{\infty} H_m, \text{ amb } H_0 = \frac{1}{2} \sum_{j=1}^n \omega_j (q_j^2 + p_j^2), \text{ } H_m \text{ polinomi homogeni de grau } n+2.$$

Passant a variables acció-angla, podem considerar H com una pertorbació d'un sistema d'oscil·ladors harmònics: $H_0 = \langle \omega, I \rangle$, i suposem que $\omega = (\omega_1, \dots, \omega_n)$ és diofàntic. Ara bé, en aquest cas no podem aplicar directament el teorema anterior, ja que la simplicitat que el canvi a variables acció-angla presenta en els plans $q_j = p_j = 0$ obliga a excloure del domini un entorn d'aquests plans. I llavors, les fites que obtindríem no són vàlides per a totes les condicions inicials.

No obstant això, fites "globals" d'estabilitat efectiva prop d'un punt d'equilibri el·líptic es poden obtenir fent servir formes normals per a punts d'equilibri. S'obtenen fites del tipus següent: donat $\sigma > 1$, per a tota trajectòria $z(t) = (q(t), p(t))$ amb $r = |z(0)| \leq r_0$, es compleix que $|z(t)| \leq \sigma r_0$ si $|t| \leq T_0 e^{(r_0/r)^2}$, essent $a = 1/(3+1)$. (vegeu [Giorgilli DFGS89]).

Teoria KAM

- Donat un hamiltonià quasi-integrable amb n graus de llibertat,

$$H(\phi, I) = h(I) + f(\phi, I), \quad f = O(\epsilon),$$

$(\phi, I) \in \mathbb{T}^n \times G, G \subset \mathbb{R}^n$, recordem que per a $\epsilon = 0$ tots els tors n -dimensionals

$$\mathbb{T}_I^0 = \mathbb{T}^n \times \{I\} = \{(\phi, I) : \phi \in \mathbb{T}^n\},$$

amb $I \in G$, són invariants. El flux (lineal) ve donat pel vector de freqüències $\omega(I) = \nabla h(I)$.

El teorema KAM (Kolmogorov - Arnold - Moser) ens diu, sota una hipòtesi de no degeneració adequada, que si ϵ és prou petit llavors la major part dels tors invariants n -dimensionals es conserven, amb certa deformació, en el sistema pertorbat.

Així, per a la major part d'accions $I \in G$, tindrem un tor n -dimensional \mathbb{T}_I^ϵ , invariant pel flux de H . Aquest tor serà una varietat que podrem parametritzar per

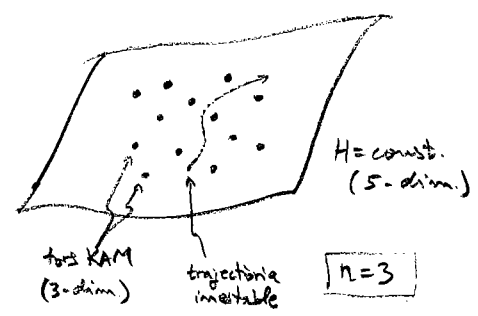
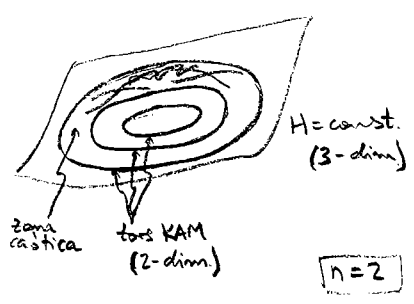
$$\mathbb{T}_I^\epsilon = \{ (A_I^\epsilon(\theta), B_I^\epsilon(\theta)) : \theta \in \mathbb{T}^n \},$$

tindrem

$$\sup_{\theta \in \mathbb{T}^n} |A_I^\epsilon(\theta) - I| \xrightarrow{\epsilon \rightarrow 0} 0, \quad \sup_{\theta \in \mathbb{T}^n} |B_I^\epsilon(\theta) - I| \xrightarrow{\epsilon \rightarrow 0} 0 \quad (\text{deformació}),$$

i en les coordenades θ que parametritzen el tor \mathbb{T}_I^ϵ , el flux és lineal: $\dot{\theta} = \text{const.}$

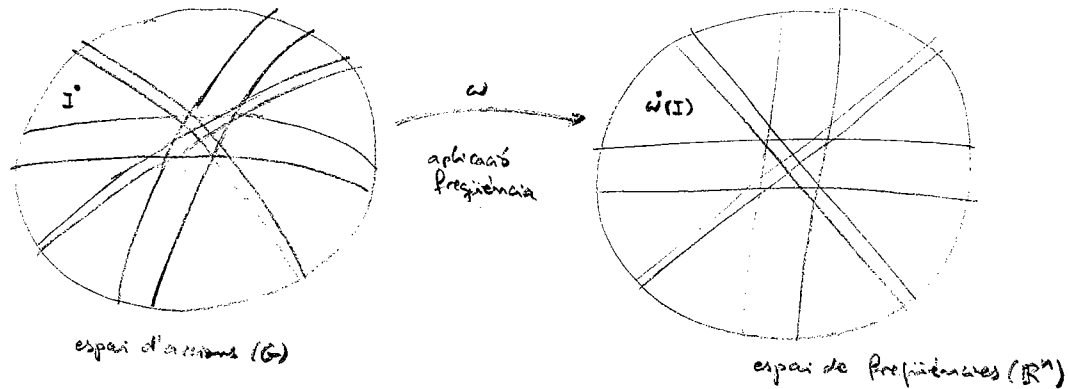
- Quan es pot aplicar el teorema KAM tenim doncs estabilitat perpètua d'un gran nombre de trajectòries (són fitades), però això no impedeix que puguin existir zones de comportament caòtic i fins i tot, si $n \geq 3$, d'inestabilitat (coneguda com a difusió d'Arnold).



- Els torcs que es conserven són els que tenen freqüències $\omega(I)$ suficientment no ressonants, per a les quals la influència dels petits divisors $k \cdot \omega(I)$ pot ser superada. Concretament, cal considerar les freqüències que satisfan una condició diofàntica: per a certes constants ζ, δ ,

$$|k \cdot \omega(I)| \geq \frac{\delta}{|k|^\zeta} \quad \forall k \in \mathbb{Z}^n \setminus \{0\}, \quad (1)$$

estent $|k| = \sum_{j=1}^n |k_j|$.



Es pot veure que el conjunt de vectors satisfent la condició diofàntica (1) per a $\zeta > n-1$ i $\delta > 0$ denota ample un conjunt de mesura $1-0(\delta)$ a \mathbb{R}^n . (i el conjunt dels que ho satisfan per a $\zeta > n-1$ fixada i $\delta > 0$ qualsevol és dens a \mathbb{R}^n). Es tracta d'un conjunt de tipus "Cantorà", que no conté cap conjunt obert tot i que la seva mesura és gran.

- El teorema KAM fou "descobert" el 1954 per Kolmogorov; de fet aquesta primera versió comporta la conservació d'un tor fixat, amb freqüències adequades, per a hamiltonians analítics (vegen [Kolmogorov78]; també a [Benettin66S84] es pot trobar una prova elemental del teorema seguint les idees originals de Kolmogorov).

Una versió més global del teorema estableix l'existència d'una extensa família de torcs invariants i dona una fita de la mesura del complementari del conjunt invariant, també per a hamiltonians analítics (vegen [Arnold63] i sobretot [Pöschel82]).

Per la seva banda, el teorema del torist és un resultat anàleg al teorema KAM sobre corbes invariants d'aplicacions del pla que preserven àrea, en el cas diferenciable o e^r (vegen [Moser62], [Rüssmann76]).

Com a referència general sobre teoria KAM, podem consultar [Llave01].

- Condicions de no degeneració.

Habitualment homa imposa dos tipus de condicions de no degeneració sobre l'aplicació freqüència $\omega: I \mapsto \omega(I) = \nabla h(I)$, per al teorema KAM:

la no degeneració "ordinària" o de Kolmogorov:

$$\det \frac{\partial \omega}{\partial I}(I) \neq 0 \quad \forall I \in G,$$

i la no degeneració isoenergètica o d'Arnold:

$$\det \begin{pmatrix} \frac{\partial \omega}{\partial I}(I) & \omega(I) \\ \omega(I)^T & 0 \end{pmatrix} \neq 0 \quad \forall I \in G.$$

Les dues condicions són independents, com ho mostren els exemples

$$h(I_1, I_2) = \ln \frac{I_2}{I_1}, \quad h(I_1, I_2) = \frac{1}{2} I_1^2 + I_2.$$

La no degeneració ordinària ens diu que l'aplicació $I \mapsto \omega(I)$ és un difeomorfisme local i per tant els toros no pertorbats $\mathbb{T}_{\mathbf{I}}^0$ poden ser parametritzats (localment) per llurs freqüències associades $\omega_1, \dots, \omega_n$.

En canvi, la no degeneració isoenergètica equival a demanar (imposant per exemple que $\omega_n(I) \neq 0$ sobre G) que l'aplicació

$$I \mapsto \left(\frac{\omega_1(I)}{\omega_n(I)}, \dots, \frac{\omega_{n-1}(I)}{\omega_n(I)}, h(I) \right)$$

és un difeomorfisme local. En aquest cas, sobre cada nivell d'energia $h(I) = e$ els toros no pertorbats $\mathbb{T}_{\mathbf{I}}^0$ es parametritzen per llurs raons entre freqüències $\frac{\omega_1}{\omega_n}, \dots, \frac{\omega_{n-1}}{\omega_n}$.

Donada una condició diáfanta, amb aquestes condicions de no degeneració assegurarem que les freqüències de la majoria de toros no pertorbats satisfan la condició diáfanta (o la majoria sobre cada nivell d'energia en el cas isoenergètic).

- Esmentem de passada que una altra condició suficient per a l'existència de toros invariants del hamiltonià pertorbat, molt més general que les dues que hem tractat aquí, ha estat introduïda a [Rüssmann90], i demana que $\omega(G)$ no estigui contingut en cap hiperpla que passi per l'origen. Aquesta altra condició també és, en cert sentit, "necessària" (vegeu [Sewryuk95]).

- En línies generals, la versió ordinària del teorema KAM estableix:

Signi $H(\phi, I) = h(I) + f(\phi, I)$ hamiltonià analític en (un entorn complex de) $\mathbb{T}^n \times G$, amb $f = O(\varepsilon)$, tal que l'aplicació freqüència $\omega = \nabla h$ satisfà la condició de no degeneració ordinària.

Signi $\varepsilon > n-1, \delta > 0$ fixats. Existeix $\varepsilon_0 = O(\delta^2)$ tal que, si $\varepsilon \leq \varepsilon_0$, aleshores per a cada tor invariant n -dimensional $\mathcal{T}_I^0 = \mathbb{T}^n \times \{I\}$ del hamiltonià no pertorbat h , tal que $\omega(I)$ satisfà la condició diàfànica

$$|k \cdot \omega(I)| \geq \frac{\delta}{|k|^2} \quad \forall k \in \mathbb{Z}^n \setminus \{0\},$$

existeix un tor invariant $\mathcal{T}_I^\varepsilon$ del hamiltonià pertorbat H , amb el mateix vector de freqüències $\omega(I)$, i la màxima distància (deformació) del tor pertorbat $\mathcal{T}_I^\varepsilon$ respecte del no pertorbat \mathcal{T}_I^0 és $O(\varepsilon/\delta)$. A més, la mesura del complementari a $\mathbb{T}^n \times G$ del conjunt format pels tors $\mathcal{T}_I^\varepsilon$ és $O(\delta)$.

L'enunciat és similar per a la versió isoenergètica, amb la diferència que el tor pertorbat $\mathcal{T}_I^\varepsilon$ no tindrà en general vector de freqüències $\omega(I)$, sinó un vector de freqüències paral·lel a $\omega(I)$ i energia $h(I)$.

- Fixat ε , per tal de tenir el màxim nombre possible de tors KAM és possible agafar $\delta = O(\sqrt{\varepsilon})$. Llavors tant la deformació dels tors KAM respecte dels no pertorbats com la mesura del complementari són $O(\sqrt{\varepsilon})$ (vegeu [Pöschel 82], [Neishtadt 82]).

Aquesta idea també ens diu que, si fem créixer ε , només sobreviuran els tors amb un vector de freqüències que tingui δ prou gran. D'aquesta manera, per a $n=2$ g.d.l., podríem esperar que els "darrers" tors a desaparèixer serien els que tinguessin com a quocient $\omega_2(I)/\omega_1(I)$ un irracional noble.

- En general podem dir que la versió isoenergètica del teorema KAM és més significativa des del punt de vista de l'estabilitat, ja que assegura l'existència d'un gran nombre de tors KAM sobre cada nivell d'energia fixat. Per a $n=2$, se'n dedueix l'estabilitat del sistema pertorbat (en el sentit de trajectòries fitades), ja que els tors KAM separen sempre el nivell d'energia sobre el qual es troben. En el cas d'un entorn d'un punt d'equilibri el·líptic, deduiríem l'estabilitat de Lyapunov del punt d'equilibri.

En canvi, per a $n \geq 3$, no podem garantir estabilitat però sembla que en el cas isoenergètic els tors KAM han de constituir barreres més fortes a la inestabilitat.

- Les zones on cal esperar que hi hagi trajectòries inestables o difusió d'Arnold són les properes a ressonàncies. Un mecanisme per a la difusió, al llarg d'una ressonància simple, fou descrit el 1964 per Arnold mitjançant un exemple amb $2 + 1/2$ g.d.l. (no autònom) que ha estat vingent famós (vegeu [Arnold 64], i també [Arnold A]). Aquest mecanisme no tenia en compte els "gaps" formats per ressonàncies dobles, per a les quals recentment s'han començat a descriure mecanismes de difusió (vegeu [Delshams LS 06]).

En el cas $n=2$, la no degeneració ordinària no assegura l'estabilitat del sistema, com podem veure en el següent exemple de Nekhoroshev (vegeu [Arnold-Kozlov-Neshtadt, p. 280]):

$$H = \frac{1}{2} (I_1^2 - I_2^2) + \varepsilon \sin(\phi_1 - \phi_2),$$

que té la solució "ràpida"

$$I_1 = -\varepsilon t, \quad I_2 = \varepsilon t, \quad \phi_1 = \phi_2 = -\frac{1}{2} \varepsilon t^2.$$

(aquí el problema és que l'aplicació freqüència $\omega(I_1, I_2) = (I_2, -I_1)$ no és noenergèticament no degenerada sobre la recta $I_1 = -I_2$, que és continguda precisament en un nivell d'energia de $h(I) = \frac{1}{2} (I_1^2 - I_2^2)$.)

• Comentaris sobre la prova del teorema KAM (2a versió [Arnold63])

Partim de $H^{(0)} = h^{(0)}(I) + R^{(0)}(\phi, I)$, amb $h^{(0)} = h$, $R^{(0)} = f$.

Fent necessàries transformacions simplectiques $\Phi^{(1)}, \dots, \Phi^{(s)}$, obtenim $H^{(s)} = h^{(s)}(I) + R^{(s)}(\phi, I)$, i volem que $R^{(s)} \rightarrow 0$ per a $s \rightarrow \infty$; d'aquesta manera al final del procés obtindrem un hamiltonià integrable $H^{(\infty)} = h^{(\infty)}(I)$, i totes les trajectòries es trobaran sobre toros invariants.

Si la transformació $\Phi^{(s)}$ ve generada per un hamiltonià $W^{(s)}(\phi, I)$, tenim

$$H^{(s)} = H^{(s-1)} \circ \Phi^{(s)} = h^{(s-1)} + \{h^{(s-1)}, W^{(s)}\} + R^{(s-1)} + \left[\begin{array}{l} \text{termes d'ordre } \geq 2 \\ \text{en } W^{(s)}, R^{(s+1)} \end{array} \right].$$

A partir d'una successió $K_s \rightarrow \infty$, d'ordes de tall, prenem $W^{(s)}, \Gamma^{(s)}, R^{(s+1)}$ com a sèries de Fourier limitades en ϕ (harmònics $|k| \leq K_s$), resolent l'equació homològica $\{W^{(s)}, h^{(s-1)}\} + \Gamma^{(s)} = R^{(s-1)}$, respecte el mòdul $\mathcal{M} = 0$, i obtenim:

$$\Gamma^{(s)}(I) = \overline{R^{(s-1)}}(I) = \frac{1}{(2\pi)^n} \int_{\pi^n} R^{(s-1)}(\phi, I) d\phi \quad (\text{forma normal})$$

$$W^{(s)}(\phi, I) \text{ solució de}$$

$$\omega^{(s-1)}(I) \cdot \frac{\partial W^{(s)}}{\partial \phi} = R^{(s-1)} - \overline{R^{(s-1)}}$$

i prenem

$$\begin{cases} h^{(s)} = h^{(s-1)} + \Gamma^{(s)} \\ R^{(s)} = R^{(s-1)} + [\text{termes d'ordre } \geq 2] \end{cases}$$

Així anem modificant la part integrable, en afegir-li a cada pas la forma normal obtinguda.

D'aquesta manera aconseguim tenir un procés quadràtic (a l'estil del mètode de Newton), amb el qual es pot anul·lar la influència dels petits divisors i tenir convergència.

Amb tot, només hi ha convergència quan les freqüències són suficientment no resonants, i al final el domini queda reduït a un conjunt cantorià.

• Aplicació de Poincaré reduïda sobre un nivell d'energia.

$H: \mathcal{U} \subset \mathbb{R}^{2n} \rightarrow \mathbb{R}$ hamiltoniana, $\phi(t, x)$ el flux associat.

Sigui $\Sigma \subset \mathcal{U}$ hipersuperfície (codimensió 1).

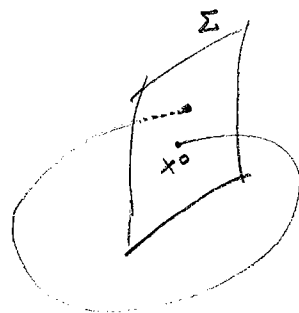
Suposem $x^0 \in \Sigma$, z_0 tal que $\phi(z_0, x^0) \in \Sigma$,

i suposem que Σ és una secció transversal al camp X_H en x^0 ;

és a dir, $X_H(x^0) \notin T_{x^0} \Sigma$.

Si Σ ve definida per l'equació $g(x) = 0$, la condició de transversalitat s'expressa com

$$\nabla g(x^0) \cdot X_H(x^0) \neq 0. \quad (1)$$



Per a x proper a x^0 , definim $z(x)$ demanant $\phi(z(x), x) \in \Sigma$, és a dir, aïllant $t = z(x)$ de l'equació $g(\phi(t, x)) = 0$. (això es pot fer per la condició de transversalitat, i tenim $z(x^0) = z_0$).

Aleshores l'aplicació $A: \Sigma \rightarrow \Sigma$ definida per $A(x) = \phi(z(x), x)$ rep el nom d'aplicació de Poincaré del camp X_H sobre la secció Σ .

Tenint en compte que el hamiltoniana H és integral primera, anomenem $e = H(x^0)$

i definim $\Sigma_e = \Sigma \cap H^{-1}(e)$.

Notem que Σ_e ve definida per les equacions $g(x) = 0$, $H(x) = e$, i la condició (1) implica que $\nabla g(x^0)$, $\nabla H(x^0)$ no són colineals. Per tant, Σ_e és (localment) una varietat de codimensió 2 en \mathbb{R}^{2n} .

Per conservació de H , tenim $A: \Sigma_e \rightarrow \Sigma_e$, i s'anomena aplicació de Poincaré reduïda.

Recordem que la forma simplèctica standard sobre \mathbb{R}^{2n} ve donada per $\omega^0(x)(u, v) = u^T J v$.

Suposarem que la seva restricció a Σ_e és no degenerada, és a dir,

$$\forall x \in \Sigma_e, \forall u \in T_x \Sigma_e, \exists v \in T_x \Sigma_e : \omega(x)(u, v) \neq 0.$$

Lavors podem dir que Σ_e és una subvarietat simplèctica de codimensió 2 de \mathbb{R}^{2n} .

Es pot provar que l'aplicació de Poincaré reduïda $A: \Sigma_e \rightarrow \Sigma_e$ és simplèctica.

• Tots invariants d'aplicacions simplèctiques.

Comentem la relació entre el teorema KAM per a hamiltonians amb n graus de llibertat i la seva versió per a aplicacions canòniques amb $n-1$ graus de llibertat, a través d'una aplicació de Poincaré.

Considerem variables angle-acció $(\phi, \mathbf{I}) \in \mathbb{T}^n \times G$, $G \subset \mathbb{R}^n$, i un hamiltonià integrable $H_0(\phi, \mathbf{I}) = h(\mathbf{I})$. Considerem les freqüències $\omega(\mathbf{I}) = \nabla h(\mathbf{I})$.

Sigui $\mathbf{I}^* \in G$ amb $\omega_n(\mathbf{I}^*) \neq 0$. Sigui $e = h(\mathbf{I}^*)$, i considerem la secció de Poincaré reduïda $\Sigma_e^0 = \{(\phi, \mathbf{I}) \mid \phi_n = 0, h(\mathbf{I}) = e\}$,

la qual és transversal al camp hamiltonià en qualsevol punt (ϕ, \mathbf{I}^*) , $\phi \in \mathbb{T}^n$. Es comprova fàcilment que la forma simplèctica standard restringida a Σ_e^0 és no degenerada.

Notació: $\bar{\mathbf{v}} = (v_1, \dots, v_{n-1})$ per a qualsevol vector $\mathbf{v} = (v_1, \dots, v_{n-1}, v_n)$.

Podem parametritzar Σ_e^0 per $(\bar{\phi}, \bar{\mathbf{I}})$, ja que $\phi_n = 0$ i $\mathbf{I}_n = g(\bar{\mathbf{I}})$ es pot anar de $h(\bar{\mathbf{I}}, \mathbf{I}_n) = e$ prop de \mathbf{I}^* .

L'aplicació de Poincaré reduïda del hamiltonià $h(\mathbf{I})$ sobre Σ_e^0 ve donada per:

$$A_0(\bar{\phi}, \bar{\mathbf{I}}) = (\bar{\phi} + \Omega(\bar{\mathbf{I}}), \bar{\mathbf{I}}),$$

essent
$$\Omega(\bar{\mathbf{I}}) = 2\pi \frac{\bar{\omega}(\bar{\mathbf{I}}, g(\bar{\mathbf{I}}))}{\omega_n(\bar{\mathbf{I}}, g(\bar{\mathbf{I}}))}.$$

Resulta que A_0 és una aplicació simplèctica integrable: tots els torus $(n-1)$ -dimensionals $\bar{\mathbf{I}} = \text{const.}$ són invariants. Aquests torus corresponen a torus n -dimensionals del hamiltonià $h(\mathbf{I})$.

Es pot comprovar que

$$\det \frac{\partial \Omega}{\partial \bar{\mathbf{I}}}(\bar{\mathbf{I}}) \neq 0 \quad \forall \bar{\mathbf{I}} \iff \left[\omega(\mathbf{I}) \text{ satisfà la condició de no degeneració } \underline{\text{isoenergètica}}. \right.$$

Si ara tenim un hamiltonià quasi-integrable $H_\varepsilon(\phi, \mathbf{I}) = h(\mathbf{I}) + f_\varepsilon(\phi, \mathbf{I})$, amb $f_\varepsilon = O(\varepsilon)$,

considerem la secció $\Sigma_e^\varepsilon = \{(\phi, \mathbf{I}) \mid \phi_n = 0, H_\varepsilon(\phi, \mathbf{I}) = e\}$. Seguirem tenint transversalitat al camp hamiltonià si ε és prou petita. L'aplicació de Poincaré sobre Σ_e^ε és, en les coordenades $(\bar{\phi}, \bar{\mathbf{I}})$, una pertorbació de A_0 :

$$A_\varepsilon(\bar{\phi}, \bar{\mathbf{I}}) = (\bar{\phi} + \Omega(\bar{\mathbf{I}}) + F_\varepsilon(\bar{\phi}, \bar{\mathbf{I}}), \bar{\mathbf{I}} + G_\varepsilon(\bar{\phi}, \bar{\mathbf{I}})).$$

• Teorema del twist (o de les corbes invariants)

Existeixen formulacions del teorema KAM per a aplicacions simplèctiques, pertorbació d'una aplicació canònica integrable (vegen per exemple [Danady 82]).

El cas més simple i conegut (però no trivial) és el de les aplicacions preservant àrea, i llavors el resultat rep el nom de teorema del twist.

Considerem en el pla una aplicació $A_0: (\phi, I) \mapsto (\phi', I') = (\phi + \Omega(I), I)$, definida sobre $\mathbb{T} \times [a, b]$, essent $[a, b] \subset \mathbb{R}$ interval.

Aquesta aplicació A_0 deixa tots els cercles $I = \text{const.}$ invariants, i sobre cadascun d'ells A_0 és una rotació (o translació) d'angle $\Omega(I)$.

Els cercles amb $\Omega(I) = 2\pi \frac{p}{q}$ (p, q relativament primers) estan formats per punts q -periòdics de A_0 (fixos per A_0^q).

En canvi, els cercles amb $\Omega(I)/2\pi$ irracional no tenen punts periòdics, i l'òrbita de cada punt omple densament tot el cercle.

Suposarem $\frac{d\Omega}{dI}(I) \neq 0 \quad \forall I \in [a, b]$ (condició de twist).

Considerem ara una pertorbació de l'aplicació A_0 :

$$A_\varepsilon: (\phi, I) \mapsto (\phi', I') = (\phi + \Omega(I) + \varepsilon \cdot F(\phi, I, \varepsilon), I + \varepsilon \cdot G(\phi, I, \varepsilon)),$$

i suposem que té la propietat d'intersecció : tota corba $\Gamma = \{I = g(\phi)\}$, amb g 2π -periòdica, interseca la seva imatge: $A_\varepsilon(\Gamma) \cap \Gamma \neq \emptyset$. (per exemple si A_ε preserva àrea i, a més, $A_\varepsilon(\mathbb{T} \times [a, b]) \subset \mathbb{T} \times [a, b]$).

Teorema. Suposarem A_ε analítica sobre $\mathbb{T} \times [a, b]$, amb $\frac{d\Omega}{dI}(I) > 0$, i ne es satisfi la propietat d'intersecció. Donat $\lambda \in (\Omega(a), \Omega(b))$ tal que

$$\left| \frac{\lambda}{2\pi} - \frac{p}{q} \right| \geq \frac{\delta}{q^{2+1}}, \quad \forall p, q \text{ enters, } q > 0, \text{ essent } \delta > 0,$$

existeix ε_0 tal que si $\varepsilon \leq \varepsilon_0$, l'aplicació A_ε té una corba invariant analítica del tipus $(\xi + u(\xi), v(\xi))$, $\xi \in \mathbb{T}$, tal que la restricció de A_ε a aquesta corba ve donada per $\xi \mapsto \xi + \lambda$.

Aquest teorema fou provat per primer cas en el cas (suficientment) diferenciable, usant tècniques de "smoothing" (vegen [Moser 62]). Es pot trobar a [Siegel-Moser, § 32-33] una adaptació de la prova al cas analític (vegen també [Rüssmann 76]).